Le 07/05/2013 à 07H55

Les résultats du cours en un clin d'oeil

FORMULES COMBINATOIRES

 $oxed{T}$ Soit n un entier naturel,

$$\blacktriangleright \sum_{k=0}^{n} k = \frac{n(n+1)}{2}.$$

$$\blacktriangleright \sum_{k=0}^{n} k^3 = \left(\frac{n(n+1)}{2}\right)^2.$$

$$\mathbf{D} \blacktriangleright \binom{n}{p} = \frac{n!}{p!(n-p)!} \text{ avec } 0 \le p \le n.$$

▶ On pose
$$\binom{n}{p} = 0$$
 lorsque $p > n$.

$$\mathbf{P} \blacktriangleright \forall (n,p) \in \mathbf{N}^2, p \leq n, \binom{n}{n} = \binom{n}{n-n}$$
 (symétrie).

$$\blacktriangleright \forall (n,p) \in \mathbb{N}^2, \ 1 \leq p \leq n, \ \binom{n}{n} = \frac{n}{n} \binom{n-1}{n-1}.$$

$$\blacktriangleright \forall (n,p) \in \mathbb{N}^2, 1 \leq p \leq n, \binom{n}{p} = \binom{n-1}{p-1} + \binom{n-1}{p}$$
 (triangle de Pascal).

▶
$$\forall (p,d) \in \mathbb{N}^2$$
, $p \leq d$, $\sum_{n=p}^{d} \binom{n}{p} = \binom{d+1}{p+1}$ (triangle de Pascal généralisée).

T Formule du binôme de Newton : $\forall (a,b) \in \mathbb{C}^2$, $(a+b)^n = \sum_{p=0}^n \binom{n}{p} a^k b^{n-k}$.

$$\mathbf{P} \blacktriangleright \forall (n,p) \in \mathbb{N}^2, \ p \le n, \ \sum_{p=0}^n \binom{n}{p} = 2^n.$$

▶
$$\forall n \in \mathbb{N}^*$$
, $\sum_{p=0}^{\lfloor n/2 \rfloor} {n \choose 2p} = 2^{n-1} = \sum_{p=0}^{\lfloor (n-1)/2 \rfloor} {n \choose 2p+1}$.

$$\blacktriangleright \forall n \in \mathbb{N}^*, \sum_{k=1}^n k\binom{n}{k} = n2^{n-1}.$$

T Formule multinomiale (HP mais ...) $\forall (a_1, ..., a_p) \in \mathbb{R}^p$

$$\sum_{\substack{n_1,\dots,n_p)\in[0,n]^p\\n_1+\dots+n_p=n}} \frac{n!}{\underbrace{n_1!\times n_2!\times\dots\times n_p!}_{\text{coeff, multinomial}}} a_1^{n_1}\times\dots\times a_p^{n_p} = (a_1+\dots+a_p)^n \text{ où } n\in\mathbb{N}.$$

T V.D.M.
$$\forall (n_1, n_2, n) \in \mathbb{N}^3, n \leq n_1 + n_2, \sum_{k=0}^n \binom{n_1}{k} \binom{n_2}{n-k} = \binom{n_1+n_2}{n}.$$

$$\mathbf{P}$$
 $\forall n \in \mathbb{N}, \sum_{n=0}^{n} \binom{n}{k}^2 = \binom{2n}{n}.$

T V.D.M. généralisée (HP mais ...) $\forall (N_1, \ldots, N_k) \in \mathbb{N}^p$, $\sum_{\substack{\{(n_1, \ldots, n_k) \in [0, n]^k \\ n_1 + \cdots + n_k = n}} {\binom{N_1}{n_1}} {\binom{N_2}{n_2}} \times \cdots \times {\binom{N_k}{n_k}} = {\binom{N_1 + \cdots + N_k}{n}}.$

 $\boxed{\mathbf{T}} \, \forall \, (n,p) \in \mathbb{N}^2, \, p \leq n, \, \sum_{1 \leq i_1 \leq i_2 \leq \dots \leq i_n \leq n} 1 = \binom{n}{p}.$

 \mathbf{T} $\forall (n,p) \in \mathbb{N}^2, n \ge 1, \sum_{1 \le i_1 \le i_2 \le \dots \le i_p \le n} 1 = \binom{p+n-1}{p}.$

 $\boxed{\mathbf{D}} \blacktriangleright \forall (n,p) \in \mathbb{N}^2, \ p \leq n, \ \forall (a_p, \dots, a_n) \in \mathbb{R}^p, \ \prod_{k=n}^n a_k = a_p \times \dots \times a_n.$

▶ On pose $\prod_{k=n}^{n} a_k = 1$ quand p > n.

 $oldsymbol{\mathsf{P}}$ Soit n un entier naturel,

 $\blacktriangleright \prod_{k=0}^{n} k = n!$

 $\blacktriangleright \prod_{k=0}^{n} (2k) = 2^{n} n!$

DÉNOMBREMENT

T Soit A et B deux ensembles tels que A est fini et $B \subset A$, alors $|B| \leq |A|$ et |A - B| = |A| - |B|.

 $\blacktriangleright (|A| = |B|) \Leftrightarrow (A = B).$

 $|A \biguplus B| = |A| + |B|, \left| \biguplus_{k=1}^n A_k \right| = \sum_{k=1}^n |A_k|.$

 $\blacktriangleright \forall n \in \mathbb{N}^*, \left| \prod_{k=1}^n A_k \right| = \prod_{k=1}^n |A_k|.$

T Poincaré: $\forall n \in \mathbb{N}^*$, $\left| \bigcup_{k=1}^n A_k \right| = \sum_{k=1}^n (-1)^{k-1} \sum_{1 \le i_1 < i_2 < \dots < i_k \le n} |A_{i_1} \cap \dots \cap A_{i_k}|$.

D Partition d'un ensemble : On dit que la famille d'événements $(A_i)_{i \in I}$ est une partition de $E : \forall i \in I, A_i \neq \emptyset, (\forall (i,j) \in I^2, i \neq j) \Rightarrow (A_i \cap A_j = \emptyset)$ et $\biguplus_{i \in I} A_i = E$.

Remarque : c'est la même déf. pour un SCE avec $E = \Omega$.

T Lemme des bergers : Soit E et F deux ensembles finis et f une application surjective de E vers F. On suppose $\exists p \in \mathbb{N}^* \mid \forall y \in F, \mid f^{-1}(\{y\}) \mid = p$, alors $\mid E \mid = p \mid F \mid$.

T Nombre d'applications de E vers $F: |A(E, F)| = |F|^{|E|}$.

 $\overline{|\mathbf{T}|}$ Nombre d'injections de E_p vers F_n avec $p \leq n : A_n^p$.

T Nombre de permutations de E_n avec $n \in \mathbb{N}^* : A_n^n = n!$

- T Nombre de p-listes de $E_n : n^p$.
- T Nombre de combinaisons de p éléments de E_n , avec $1 \le p \le n$: $\binom{n}{p} = \frac{A_p^p}{n!}$.
- T Nombre de parties d'un ensemble $E: |\mathcal{P}(E)| = 2^{|E|}$.
- T Problème des anagrammes :

$$\binom{n}{n_1} \times \binom{n-n_1}{n_2} \times \dots \times \binom{n-n_1-\dots-n_{p-1}}{n_p} = \frac{n!}{n_1! \times n_2! \times \dots \times n_p!}.$$

- T Nombre de suites :
- $|\{(x_1, x_2, \dots, x_p) \in (\mathbb{N}^*)^p \mid 1 \le x_1 < x_2 < \dots < x_p \le n\}| = \binom{n}{p}.$
- $|\{(x_1, x_2, \dots, x_p) \in (\mathbb{N}^*)^p \mid 1 \le x_1 \le x_2 \le \dots \le x_p \le n\}| = \binom{p+n-1}{p}$

ESPACES PROBABILISÉS

D Tribu: Tout ensemble de parties d'un ensemble Ω , contenant Ω , stable par réunion au plus dénombrable et par passage au complémentaire, s'appelle une tribu ou σ -algèbre sur Ω , souvent notée \mathcal{A} . Autrement dit : $\Omega \in A$, $\forall A \in A$, $\overline{A} \in A$, pour toute suite $(A_n)_{n \geq n_0}$ d'événements de A, $\bigcup_{n=n_0}^{+\infty} A_n \in A$.

- **P**: $\emptyset \in \mathcal{A}$, \mathcal{A} est stable pour \cap , -, Δ .
- $\overline{\mathbf{P}} \blacktriangleright \sigma(A) = \{\emptyset, A, \overline{A}, \Omega\}.$
- Soit $(A_k)_{k\in K}$ un SCE alors $\sigma\left((A_k)_{k\in K}\right) = \left\{\biguplus_{l\in L} A_l \mid L\in\mathcal{P}\left(K\right)\right\}$.
- ▶ Si Ω au plus dénombrable $\mathcal{A} = \mathcal{P}(\Omega)$.
- Tribu de Borel: $\mathcal{B}(\mathbb{R}) = \sigma(\{]-\infty, x[, x \in \mathbb{R}\}) = \sigma(\{[x, +\infty[, x \in \mathbb{R}\}) = \cdots)$
- **D** Axiomatique d'une probabilité : Soit (Ω, \mathcal{A}) un espace probabilisable, on appelle probabilité sur (Ω, \mathcal{A}) toute application $\mathbf{P}: A \to [0, 1]$ vérifiant : $\mathbf{P}(\Omega) = 1$, $\forall (A_k)_{k \in K}$, deux à deux disjoints $\sum_k \mathbf{P}(A_k) < \infty$ et $\mathbf{P}\left(\biguplus_{k \in K} A_k\right) = \sum_{k \in K} \mathbf{P}(A_k)$ (σ -additivité de \mathbf{P}).
 - **D** On appelle **espace probabilisé** tout triplet $(\Omega, \mathcal{A}, \mathbf{P})$.
 - **T** Soit A et B deux évts de $(\Omega, \mathcal{A}, \mathbf{P})$:
 - $\mathbf{P}(\emptyset) = 0.$
 - $ightharpoonup \mathbf{P}(\underline{A} \biguplus B) = \mathbf{P}(A) + \mathbf{P}(B).$
 - $\mathbf{P}(\overline{A}) = 1 \mathbf{P}(A)$.
 - $\mathbf{P}(A'-B) = \mathbf{P}(A) \mathbf{P}(A \cap B)$
 - $\blacktriangleright (B \subset A) \Rightarrow (\mathbf{P}(A B) = \mathbf{P}(A) \mathbf{P}(B)).$
 - ▶ $(B \subset A) \Rightarrow (\mathbf{P}(B) \leq \mathbf{P}(A))$ propriété de croissance de \mathbf{P} .
 - $\blacktriangleright \mathbf{P}(A \cup B) = \mathbf{P}(A) + \mathbf{P}(B) \mathbf{P}(A \cap B).$
 - $ightharpoonup \mathbf{P}\left(\biguplus_{k=1}^{n} A_{k}\right) = \sum_{k=1}^{n} \mathbf{P}\left(A_{k}\right).$

T Limite monotone:

- $\blacktriangleright \left(\left(A_n \right)_{n \ge 0} \nearrow \right) \Rightarrow \left(\mathbf{P} \left(\bigcup_{n=0}^{+\infty} A_n \right) = \lim_{n \to +\infty} \mathbf{P} \left(A_n \right) \right).$
- $\blacktriangleright \left(\left(A_n \right)_{n \ge 0} \searrow \right) \Rightarrow \left(\mathbf{P} \left(\bigcap_{n=0}^{+\infty} A_n \right) = \lim_{n \to +\infty} \mathbf{P} \left(A_n \right) \right).$
- C Soit $(A_n)_{n>0}$ une suite quelconque d'événements :

$$\mathbf{P}\left(\bigcup_{n=0}^{+\infty} A_n\right) = \lim_{n \to +\infty} \mathbf{P}\left(\bigcup_{k=0}^{n} A_k\right) \text{ et } \mathbf{P}\left(\bigcap_{n=0}^{+\infty} A_n\right) = \lim_{n \to +\infty} \mathbf{P}\left(\bigcap_{k=0}^{n} A_k\right).$$

T Inégalité de Boole ou sous-additivité (HP mais ...)

$$\mathbf{P}\left(\bigcup_{k=1}^{n}A_{k}\right)\leq\sum_{k=1}^{n}\mathbf{P}\left(A_{k}\right)\text{ et }\mathbf{P}\left(\bigcup_{n=0}^{+\infty}A_{n}\right)\leq\sum_{n=0}^{+\infty}\mathbf{P}\left(A_{n}\right)\text{ (où }\sum_{n}\mathbf{P}\left(A_{n}\right)<\infty\text{ ou diverge)}.$$

- **T** Relation de Laplace (cas d'équiprobabilité) $\forall A \in \mathcal{A}, \mathbf{P}(A) = \frac{|A|}{|\Omega|}$.
- D Indépendance d'événements :
- ightharpoonup événements : $\mathbf{P}(A \cap B) = \mathbf{P}(A)\mathbf{P}(B)$.
- ▶ n événements 2 à 2 indépendants :

 $\forall (i,j) \in [1,n]^2, (i \neq j) \Rightarrow (\mathbf{P}(A_i \cap A_j) = \mathbf{P}(A_i)\mathbf{P}(A_j)).$

ightharpoonup n événements mutuellement indépendants :

$$\forall I \in \mathcal{P}(\llbracket 1, n \rrbracket), I \neq \emptyset, \mathbf{P}\left(\bigcap_{i \in I} A_i\right) = \prod_{i \in I} \mathbf{P}(A_i).$$

- ▶ Suites d'événements : on se ramène au cas fini pour toutes sous-suites finies
- P Les assertions suivantes sont équivalentes :
- $ightharpoonup A \perp \perp B$,
- $ightharpoonup A \perp \perp \overline{B},$
- $ightharpoonup \overline{A} \perp \perp B$,
- $ightharpoonup \overline{A} \perp \perp \overline{B}$.
- P Soit $(A_n)_n$ une suite d'événements indépendants alors $(B_n)_n$ où pour tout entier $n, B_n = A_n$ ou $\overline{A_n}$ reste une suite d'événements indépendants.
 - **D** Probabilité conditionnelle : $\forall A \in \mathcal{A} \mid \mathbf{P}(A) \neq 0, \mathbf{P}_A(B) = \frac{\mathbf{P}(A \cap B)}{\mathbf{P}(A)}$.
 - P Toutes les propriétés vues sur les probas inconditionnelles sont encore valable :
- **T** On dit que deux événements A et B où $\mathbf{P}(A) \neq 0$ et $\mathbf{P}(B) \neq 0$, sont indépendants si l'une des conditions équivalentes est vérifiée :
 - $ightharpoonup \mathbf{P}(A \cap B) = \mathbf{P}(A)\mathbf{P}(B)$.
 - $ightharpoonup \mathbf{P}_A(B) = \mathbf{P}(B)$.
 - $\mathbf{P}_{B}\left(A\right) = \mathbf{P}\left(A\right).$
- T Formule des probabilités composées : Soit A_1, \ldots, A_n , n événements tel que pour tout $n \ge 2$, $\mathbf{P}(A_1 \cap \ldots \cap A_{n-1}) \ne 0$, alors :

$$\mathbf{P}(A_1 \cap ... \cap A_n) = \mathbf{P}(A_1) \mathbf{P}_{A_1}(A_2) \mathbf{P}_{A_1 \cap A_2}(A_3) ... \mathbf{P}_{A_1 \cap ... \cap A_{n-1}}(A_n).$$

T Formule des probabilités totales : Soit $(A_k)_{k \in K}$ un SCE tel que $\forall k \in K$, $\mathbf{P}(A_k) \neq 0$, alors $\forall B \in \mathcal{A}$, $\sum_k \mathbf{P}_{A_k}(B) \mathbf{P}(A_k) < \infty$ et $\mathbf{P}(B) = \sum_{k \in K} \mathbf{P}_{A_k}(B) \mathbf{P}(A_k)$.

T Bayes: Soit $(A_k)_{k \in K}$ un SCE tel que $\forall k \in K$, $\mathbf{P}(A_k) \neq 0$, alors $\forall B \in \mathcal{A}$ $\mid \mathbf{P}(B) \neq 0 : \forall i \in K, \mathbf{P}_{B}(A_{i}) = \frac{\mathbf{P}_{A_{i}}(B)\mathbf{P}(A_{i})}{\sum \mathbf{P}_{A_{k}}(B)\mathbf{P}(A_{k})}.$

V.A.R.

- $[\mathbf{D}]$ (\mathbb{S}) $(\mathbb{C}): X: \Omega \longrightarrow \mathbb{R} \mid \forall B \in \mathcal{B}(\mathbb{R}), X^{-1}(B) = \{\omega \in \Omega \mid X(\omega) \in B\} \in \mathcal{A}.$
- $\mathbf{D} \mid \mathfrak{S} : X$ v.a.r.d. si $X(\Omega)$ est au plus dénombrable.
- $\mathbf{D} \mid \mathbb{C} : X \text{ v.a.r.a.d. si } X(\Omega) \text{ est } \infty \text{ et indénombrable.}$
- \mathbf{D} (s)(c): X = Y lorsque $\forall \omega \in \Omega, X(\omega) = Y(\omega)$.
- \mathbf{D} (S)C: X = Y p.s. lorsque $\mathbf{P}([X = Y]) = 1$.

$$\boxed{\mathbf{D}} \, \circledS \, \mathcal{A}_{X} = \sigma \left(\left([X = x] \right)_{x \in X(\Omega)} \right) = \left\{ \biguplus_{x \in A} [X = x] \mid A \subset X(\Omega) \right\}.$$

D Loi de probabilité (S): $P_X: X(\Omega) \longrightarrow [0,1]$, définie par $\forall x \in X(\Omega)$ $P_X(x) = \mathbf{P}([X = x]).$

T Caractérisation d'une loi

- ▶ ③: On donne les probabilités ponctuelles ou bien la fonction de répartition.
- \blacktriangleright ©: On donne une densité de X ou la fonction de répartition.
- \mathbf{T} (S)(C): $(X = Y) \Rightarrow (P_X = P_Y)$.
- $\boxed{\mathbf{T}}$ (S)(C): $(P_{\mathbf{X}} = P_{\mathbf{Y}}) \Rightarrow (\forall k > 0, \mathbf{E}(X^k) = \mathbf{E}(Y^k))$.
- T Caractérisation d'une densité (c) : (caractérisation) (f densité) \Leftrightarrow ($f \ge 0$ sur
- \mathbb{R} , \mathcal{C}^0 presque partout, $\int_{-\infty}^{+\infty} f$ converge et vaut 1)

|D| Fonction de répartition F

- \blacktriangleright S: $\forall x \in \mathbb{R}, F(x) = \sum_{\substack{x_i \in X(\Omega) \\ x_i \le x}} \mathbf{P}([X = x_i]).$
- \blacktriangleright ©: $\forall x \in \mathbb{R}, F(x) = \int_{-\infty}^{x} f(u) du$.
- $T \mid \mathbb{C} : F' = f$ là ou F est dérivable i.e. là où f est continue.
- \mathbf{P} \blacktriangleright \mathbf{SC} : Dans le cas général $\lim_{-\infty} F = 0$, $\lim_{+\infty} F = 1$, $F \ \mathcal{C}^0$ à droite en tout point de
- \mathbb{R} . F non décroissante.
 - \blacktriangleright (c): On rajoute $F: \mathcal{C}^0$ sur \mathbb{R} et \mathcal{C}^1 sur $\mathbb{R} I$ (I ensemble fini éventuellement vide).
 - $\mathbf{P}(S) : \mathbf{V} \land a \in \mathbb{R}, \ \mathbf{P}([X=a]) = F_X(a) F_X(a^-).$
 - ▶ $\forall (a,b) \in \mathbb{R}^2, a \le b, \mathbf{P}([a \le X \le b]) = F_X(b) F_X(a^-)$ ▶ $\forall (a,b) \in \mathbb{R}^2, a \le b, \mathbf{P}([a < X \le b]) = F_X(b) F_X(a)$.

- $\forall (a,b) \in \mathbb{R}^2, a < b, \mathbf{P}([a < X < b]) = F_X(b^-) F_X(a^-)$
- $\forall (a, b) \in \mathbb{R}^2, \ a < b, \ \mathbf{P}([a < X < b]) = F_X(b^-) F_X(a)$
- [T] ©: $\forall (a, b) \in \mathbb{R}^2, a < b, P([a < X < b]) = P([a < X < b]) = P([a < X < b]) = P([a < X < b])$ $\mathbf{P}([a < X < b]) = \int_a^b f_X(u) du.$

$$\boxed{\mathbf{T}} \forall B \subset X (\Omega), \ \mathbf{P}(B) = \begin{cases} \text{ } \underbrace{\mathbb{S}}_{x_i \in B} \mathbf{P}([X = x_i]) \\ \text{ } \underbrace{\mathbb{C}} \int_{x \in B} f(x) \, dx \end{cases}.$$

$$\mathbf{D} \mathbf{E}(X) = \begin{cases} \text{ } \underbrace{\sum_{x_i \in X(\Omega)} x_i \mathbf{P}([X = x_i]) \text{ } \text{ssr} |\text{cv}|}_{x_i \in X(\Omega)} \\ \text{ } \underbrace{\sum_{x_i \in X(\Omega)} x_i \mathbf{P}([X = x_i]) \text{ } \text{ssr} |\text{cv}|}_{x_i \in X(\Omega)} \end{cases}.$$

- $\mathbf{P} \blacktriangleright \text{ (S)(c)} : \forall X \in \mathcal{L}^1, (X \ge 0) \Rightarrow (\mathbf{E}(X) \ge 0).$
- \blacktriangleright (S)(c): $\forall (X,Y) \in (\mathcal{L}^1)^2$, $(X < Y) \Rightarrow (\mathbf{E}(X) < \mathbf{E}(Y))$.
- \blacktriangleright (S)(C): $\forall (X,Y) \in (\mathcal{L}^1)^2$, $(X=Y) \Rightarrow (\mathbf{E}(X) = \mathbf{E}(Y))$
- \blacktriangleright (S)(c): $(\forall Y \in \mathcal{L}^1 \text{ et } X \text{ tel que } |X| < Y) \Rightarrow (X \in \mathcal{L}^1 \text{ et } \mathbf{E}(|X|) < \mathbf{E}(Y))$.
- \blacktriangleright (S)(C): $\forall X \in \mathcal{L}^1$, $|\mathbf{E}(X)| < \mathbf{E}(|X|)$.
- **D** Espérance conditionnelle (S): $\forall A \in \mathcal{A} \mid \mathbf{P}(A) \neq 0$:

$$\mathbf{E}(X \mid A) = \sum_{x_i \in X(\Omega)} x_i \mathbf{P}_A ([X = x_i]) \operatorname{sr}|\operatorname{cv}|.$$

- **T** Formule de l'espérance totale \S Soit $(A_i)_{i\in I}$ un SCE tq $\forall i\in I, \mathbf{P}(A_i)\neq I$ $0, \mathbf{E}(X) = \sum_{i \in I} \mathbf{E}(X \mid A_i) \mathbf{P}(A_i) \operatorname{ssr}|\operatorname{cv}|.$
 - T Transfert

$$\mathbf{E}(\varphi(X)) = \begin{cases} \text{ } \underbrace{\sum_{x_i \in X(\Omega)} \varphi(x_i) \mathbf{P}([X = x_i]) \text{ ssr} |\text{cv}| \text{ où } \varphi \text{ déf sur } X(\Omega)}_{x_i \in X(\Omega)} \\ \text{ } \underbrace{\sum_{x_i \in X(\Omega)} \varphi(x) f(x) dx \text{ ssr} |\text{cv}| \text{ où } \varphi \text{ est } \mathcal{C}^0 \text{ presque partout}}_{\varphi} \end{cases}$$

$$\mathbf{D} \blacktriangleright \mathbf{V}(X) = \begin{cases} \widehat{\mathbb{S}} \sum_{x_i \in X(\Omega)} (x_i - \mathbf{E}(X))^2 \mathbf{P}([X = x_i]) \text{ ssr } |cv| \\ \widehat{\mathbb{C}} \int_{-\infty}^{+\infty} (x_i - \mathbf{E}(X))^2 f(x) dx \text{ ssrcv} \end{cases}.$$

- \blacktriangleright (S)(c): $\sigma(X) = \sqrt{\mathbf{V}(X)}$
- T | Théorème de Huygens-Koenig $\mathfrak{S}(\mathbb{C}) : \mathbf{V}(X) = \mathbf{E}(X^2) (\mathbf{E}(X))^2$.
- \mathbf{T} $\otimes \mathbb{C}$: $\forall (a,b) \in \mathbb{R}^2$, $\mathbf{E}(aX+b) = a\mathbf{E}(X) + b$ et $\mathbf{V}(aX+b) = a^2\mathbf{V}(X)$.
- $|\mathbf{D}|$ Moment d'ordre r > 0

$$m_r(X) = \mathbf{E}(X^r) = \begin{cases} \text{ } \underbrace{\sum_{x_i \in X(\Omega)} x_i^r \mathbf{P}([X = x_i]) \text{ } \text{ssr} |\text{cv}|}_{x_i \in X(\Omega)} \\ \text{ } \underbrace{\sum_{x_i \in X(\Omega)} x_i^r \mathbf{P}([X = x_i]) \text{ } \text{ssr} |\text{cv}|}_{x_i \in X(\Omega)} \end{cases}.$$

 $oxed{\mathrm{D}}oxed{\mathrm{Moment}}$ centré d'ordre $r\geq 0$

$$\mu_{r}(X) = \mathbf{E}\left(\left(X - \mathbf{E}\left(X\right)\right)^{r}\right) = \begin{cases} \text{ } \underbrace{\sum_{x_{i} \in X(\Omega)} \left(x_{i} - \mathbf{E}\left(X\right)\right)^{r} \mathbf{P}\left(\left[X = x_{i}\right]\right) \text{ } \operatorname{ssr}\left|\operatorname{cv}\right|}_{x_{i} \in X(\Omega)} \\ \text{ } \underbrace{\left(\sum_{x_{i} \in X(\Omega)}^{+\infty} \left(x_{i} - \mathbf{E}\left(X\right)\right)^{r} f\left(x\right) dx \text{ } \operatorname{ssr}\left|\operatorname{cv}\right|}_{x_{i} \in X(\Omega)} \end{cases}.$$

 \fbox{D} $\ \ \, \mathbb{S}$ Moment factoriel d'ordre $r\geq 1$

$$\mathbf{E}\left(X\left(X-1\right)\ldots\left(X-r+1\right)\right) = \sum_{x_{i}\in X\left(\Omega\right)}x_{i}\left(x_{1}-1\right)\ldots\left(x_{i}-r+1\right)\mathbf{P}\left(\left[X=x_{i}\right]\right)$$

ssr|cv|.

T Sc: Soit $r \in \mathbb{N}$ alors $(m_{r+1}(X) < \infty) \Rightarrow (\forall k \in [0, r], m_k(X)) < \infty$.

 $\boxed{\mathbf{T}}$ (S)C: $(\mu_{r+1}(X) < \infty) \Rightarrow (\forall k \in [0, r], \ \mu_k(X) < \infty)$.

 $\boxed{\mathbf{T}}$ \bigcirc \bigcirc : $\forall r \in \mathbb{N}, (m_r(X) < \infty) \Leftrightarrow (\mu_r(X) < \infty).$

VECTEURS ALÉATOIRES

Séries doubles

T Fubini dans le cas positif (F \oplus) Soit $u = (u_{i,j})_{(i,j)\in I\times J}$ une famille à deux indices de réels positifs indexée par $I\times J\subset \mathbb{N}^2$. Si $\forall i\in I, \sum_j u_{i,j}<+\infty$ puis $\sum_j u_{i,j}<+\infty$ alors $\sum_j u_{i,j}<+\infty$. On a alors les résultats suivants : $\forall j\in J$.

 $\sum_{i}\sum_{j\in J}u_{i,j}<+\infty$ alors $\sum_{(i,j)}u_{i,j}<+\infty$. On a alors les résultats suivants : $\forall j\in J$,

$$\sum_{i} u_{i,j} < +\infty \text{ puis } \sum_{j} \sum_{i \in I} u_{i,j} < +\infty \text{ et } \sum_{(i,j) \in I \times J} u_{i,j} = \sum_{i \in I} \left(\sum_{j \in J} u_{i,j} \right) = \sum_{j \in J} \left(\sum_{i \in I} u_{i,j} \right).$$

T Comparaison pour les séries à termes positifs

▶ Soit $I' \subset I$ et $J' \subset J$ et deux séries $\sum_{(i,j)} u_{i,j}$ et $\sum_{(i,j)} v_{i,j}$ tel que $\forall (i,j) \in I' \times J'$,

 $0 \le v_{i,j} \le u_{i,j}$. Alors $(\sum_{(i,j)} u_{i,j} \text{ cv}) \Rightarrow (\sum_{(i,j)} v_{i,j} \text{ cv})$.

▶ Par contraposée $(\sum_{(i,j)}^{(j)} v_{i,j} \text{ div}) \Rightarrow (\sum_{(i,j)}^{(j)} u_{i,j} \text{ div}).$

T Sommation par paquets (admis) Soit $\sum_{i,j} |u_{i,j}| < +\infty$ où $(i,j) \in I \times J$, et

 $(A_k)_{k\in K}$ une partition de $I\times J$, alors on a : $\forall k\in K$, $\sum_{(i,j)}|u_{i,j}|<+\infty$ où $(i,j)\in A_k$ de

somme $\sum_{(i,j)\in A_k} u_{i,j}$, et $\sum_k \left(\sum_{(i,j)\in A_k} |u_{i,j}|\right) < +\infty$.

Enfin on a
$$\sum_{k \in K} \left(\sum_{(i,j) \in A_k} u_{i,j} \right) = \sum_{(i,j) \in I \times J} u_{i,j}$$
.

Couples discrets

D Loi de probabilité d'un couple Soit C = (X, Y). $P_C : X(\Omega) \times Y(\Omega) \longrightarrow [0, 1]$, définie par $\forall (x_i, y_i) \in X(\Omega) \times Y(\Omega)$, $P_C(x_i, y_i) = \mathbf{P}([X = x_i] \cap [Y = y_i]) = p_{i,j}$.

T D Lois marginales

- ▶ $P_X: X(\Omega) \longrightarrow [0,1]$, définie par $\forall x_i \in X(\Omega)$, $P_X(x_i) = \mathbf{P}([X=x_i])$ et
- $ightharpoonup P_Y: Y(\Omega) \longrightarrow [0,1]$, définie par $\forall y_i \in Y(\Omega), P_Y(y_i) = \mathbf{P}([Y=y_i])$.

 $\mathbf{T} \blacktriangleright \forall x_i \in X(\Omega), \mathbf{P}([X = x_i]) = p_{i \bullet} = \sum_{y_i \in Y(\Omega)} p_{i,j} \text{ et}$

 $\blacktriangleright \forall y_j \in Y(\Omega), \mathbf{P}([Y=y_j]) = p_{\bullet j} = \sum_{x_i \in X(\Omega)} p_{i,j}.$

D Lois conditionnelles

- ▶ $\mathbf{P}_{[X=x_i]}: Y(\Omega) \longrightarrow [0,1]$, définie par $\forall y_j \in Y(\Omega)$, $\mathbf{P}_{[X=x_i]}([Y=y_j]) = \frac{p_{i,j}}{p_{i\bullet}}$ et
- ▶ $\mathbf{P}_{[Y=y_j]}: X(\Omega) \longrightarrow [0,1]$, définie par $\forall x_i \in X(\Omega)$, $\mathbf{P}_{[Y=y_j]}([X=x_i]) = \frac{p_{i,j}}{p_{\bullet j}}$

T Caractérisation de la loi d'une fonction d'un couple Notons Z = g(X, Y). Caractériser la loi de la variable Z, c'est donner $Z(\Omega) = g(X, Y)(\Omega)$ et pour tout z de $Z(\Omega) : \mathbf{P}([Z=z]) = \sum_{\{(x,y) \in X(\Omega) \times Y(\Omega)\}} \mathbf{P}([X=x] \cap [Y=y])$.

$$\boxed{\mathbf{T}} \ \forall I \in \mathcal{P}\left(Z\left(\Omega\right)\right) : \mathbf{P}\left([Z \in I]\right) = \sum_{\substack{\left\{(x,y) \in X(\Omega) \times Y(\Omega) \\ g(x,y) \in I}\right\}} \mathbf{P}\left([X = x] \cap [Y = y]\right).$$

T S Théorème de transfert Soit φ définie sur $\mathcal{D} \supset X(\Omega) \times Y(\Omega)$, $\mathbf{E}(\varphi(X,Y)) = \sum_{(x_i,y_j)\in(X,Y)(\Omega)} h(x_i,y_j) \mathbf{P}([X=x_i]\cap[Y=y_j])$ ssr|cv| de la série dou-

ble en ieu.

f T Droite de régression de f Y en f X notée $f \Delta$ a pour équation :

 $\widehat{Y} = \left(\frac{\text{Cov}(X,Y)}{\mathbf{V}(X)}\right)(X - \mathbf{E}(X)) + \mathbf{E}(Y) \text{ et en inversant les rôles symétriques de } X \text{ et } Y \text{ nous obtenons } \widehat{X} = \left(\frac{\text{Cov}(X,Y)}{\mathbf{V}(Y)}\right)(Y - \mathbf{E}(Y)) + \mathbf{E}(X) \text{ qui est l'équation de la } droite \ de régression \ de \ X \ en \ Y \text{ notée } \Delta'.$

Vecteurs discrets

D Loi d'un vecteur de dimension $n \geq 2$ Soit $V = (X_1, ..., X_n)$ $P_V : X_1(\Omega) \times \frac{n}{2}$

 $\cdots \times X_n(\Omega) \longrightarrow [0,1]$, définie par $\forall (x_1,\ldots,x_n) \in \prod_{i=1}^n X_k(\Omega)$,

$$P_V(x_1,\ldots,x_n) = \mathbf{P}\left(\bigcap_{i=1}^n [X_i = x_i]\right).$$

D Lois marginales de dimension un : $\forall k \in [1, n], P_{X_k} : X_k(\Omega) \longrightarrow [0, 1], \text{ déf.}$ par $\forall x_k \in X_k(\Omega), P_{X_k}(x_k) = \mathbf{P}([X_k = x_k]).$

$$\boxed{\mathbf{T}} \forall k \in [1, n], \forall x_k \in X_k(\Omega),$$

$$\mathbf{P}([X_k = x_k]) = \sum_{(x_1, \dots, x_{k-1}, x_{k+1}, \dots, x_n) \in \prod_{m \in [1, n] = \{j, k\}} X_m(\Omega)} \mathbf{P}\left(\bigcap_{j=1}^n [X_j = x_j]\right).$$

T Théorème de transfert Soit $V = (X_1, \ldots, X_n)$ alors $\mathbf{E}(\varphi(X_1, \ldots, X_n)) =$ $\varphi(x_1,\ldots,x_n)\mathbf{P}([X_1=x_1]\cap\ldots\cap[X_n=x_n])$ ssr $[\mathrm{cv}]$. $\sum_{(x_1,\ldots,x_n)\in X_1(\Omega)\times\cdots\times X_n(\Omega)}$

T Caractérisation de la loi d'une fonction d'un vecteur Soit $V = (X_1, \dots, X_n)$ et φ une fonction définie sur une partie de \mathbb{R}^n contenant $\prod X_k(\Omega)$, alors la loi de $Z=\varphi\left(V\right)$ est caractérisée par la donnée de $Z\left(\Omega\right)\subset\operatorname{Im}\varphi$ et par celles de

 $\mathbf{P}([X_1 = x_1] \cap \ldots \cap [X_n = x_n]) \text{ pour tout } z$ P([Z = z]) =

 $de Z(\Omega)$.

Covariance

 $\mathbf{D} \mid \mathfrak{SC} \text{ Soit } X, Y \in \mathcal{L}^2, \operatorname{Cov}(X, Y) = \mathbf{E}((X - \mathbf{E}(X))(Y - \mathbf{E}(Y))).$

 \mathbf{P} (S)(C): Soit $X, Y \in \mathcal{L}^2$,

- $ightharpoonup \operatorname{Cov}(X,Y) = \mathbf{E}(XY) \mathbf{E}(X)\mathbf{E}(Y)$ (théorème de Huygens).
- $ightharpoonup \operatorname{Cov}(X,X) = \mathbf{V}(X) > 0 \text{ (positivité)}.$
- $ightharpoonup \operatorname{Cov}(X,Y) = \operatorname{Cov}(Y,X)$ (symétrie).
- Soit $X, Y, Z \in \mathcal{L}^2$, $\forall (a, b) \in \mathbb{R}^2$, $\operatorname{Cov}(aX + bY, Z) = a \operatorname{Cov}(X, Z) + b \operatorname{Cov}(Y, Z)$ (linéarité à gauche).
 - $\blacktriangleright \forall (a, b, c, d) \in \mathbb{R}^4$, Cov(aX + b, cY + d) = ac Cov(X, Y).
 - $\blacktriangleright \forall k, \forall l, X_k \text{ et } Y_l \in \mathcal{L}_d^2, \lambda_k \text{ et } \mu_l \in \mathbb{R},$

$$\operatorname{Cov}\left(\sum_{i=1}^{n} \lambda_{i} X_{i}, \sum_{j=1}^{m} \mu_{j} Y_{j}\right) = \sum_{(i,j) \in [\![1,n]\!]} \lambda_{i} \mu_{j} \operatorname{Cov}\left(X_{i}, Y_{j}\right) \text{ (bilinéarité)}.$$

 \mathbf{T} (S)(C): $\forall i \in [1, n], X_i \in \mathcal{L}^2, a_i \in \mathbb{R}$.

$$\overline{\mathbf{V}\left(\sum_{i=1}^{n} a_i X_i\right)} = \sum_{i=1}^{n} a_i^2 \mathbf{V}\left(X_i\right) + 2 \sum_{1 \le i < j \le n} a_i a_j \operatorname{Cov}\left(X_i, X_j\right).$$

T (Identités de polarisation) (S)(C): Soit $X, Y \in \mathcal{L}^2_d$ alors:

- $\mathbf{V}(X) + \mathbf{V}(Y) = \frac{1}{2} (\mathbf{V}(X+Y) + \mathbf{V}(X-Y)).$

T Soit $X_1, \ldots, X_n \in \mathcal{L}^2_d$ independantes, alors $\mathbf{V}\left(\sum_{i=1}^n X_i\right) = \sum_{i=1}^n \mathbf{V}(X_i)$. Ré-

 $\mathbf{P} \blacktriangleright \text{ (S)C}: \text{Soit } X, Y \in \mathcal{L}^2 \mid \not \hookrightarrow \delta: |\rho(X,Y)| < 1 \text{ soit } |\text{Cov}(X,Y)| < \sigma(X) \sigma(Y)$ (Inégalité de Cauchy-Schwarz).

 \blacktriangleright (S)(C): $(|\rho(X,Y)|=1) \Leftrightarrow (Y=aX+b \text{ p.s.})$

D Matrice de covariance-variance $\mathfrak{S}(\mathbb{C})$: Soit pour tout k de [1, n], $X_k \in \mathcal{L}_d^2$, on appelle matrice de covariance-variance du vecteur aléatoire $V = (X_1, \dots, X_n)$ la matrice symétrique réelle de $S_n(\mathbb{R})$ notée Γ_V définie par : $\Gamma_V = (\operatorname{Cov}(X_i, X_j))_{(i,j) \in [1,n]^2}$.

$$\mathbf{T}$$
 $\otimes \mathbb{C}$: $\forall (a_1, \dots, a_n) \in \mathbb{R}^n$, $\mathbf{V} \left(\sum_{i=1}^n a_i X_i \right) = {}^t \left(a_1 \dots a_n \right) \Gamma_V \left(\begin{array}{c} a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{array} \right)$. La

forme quadratique associée à Γ_V qui montre que la matrice Γ_V est positive

Indépendance

$$\mathbf{D} \blacktriangleright \$$
 $\$: X_1 \perp \perp \ldots \perp \perp X_n \in \mathcal{L}^1$, lorsque $\forall (x_1, \ldots, x_n) \in \prod_{i=1}^n X_i(\Omega)$,

$$P\left(\bigcap_{i=1}^{n} [X_i = x_i]\right) = \prod_{i=1}^{n} P\left([X_i = x_i]\right).$$

 \blacktriangleright (S)C): $X_1 \perp \perp \perp \ldots \perp \perp X_n$ lorsque $\forall (x_1, \ldots, x_n) \in \mathbb{R}^n$,

$$\mathbf{P}\left(\bigcap_{i=1}^{n} [X_i \le x_i]\right) = \prod_{i=1}^{n} \mathbf{P}\left([X_i \le x_i]\right).$$

 $T \triangleright (S(C) : (X \perp \perp Y) \Rightarrow (\forall (\varphi, \psi), \varphi(X) \perp \perp \psi(Y)).$

- \blacktriangleright (S)(C): $(X \perp \perp Y) \Rightarrow (Cov(X, Y) = 0)$.
- \blacktriangleright (S)(c): (Cov (X,Y) = 0) \Rightarrow ?
- ▶ $\&cite{C}$: $(X \perp \perp Y) \Rightarrow (\rho(X,Y) = 0)$ Réciproque fausse.
- \blacktriangleright (S)(C): $(\rho(X,Y)=0) \Rightarrow ?$ Réciproque fausse.

- ▶ (3) $(X_1 \perp \perp \ldots \perp \perp X_{n+m}) \Rightarrow (\forall \exists x \in \{1, 1, 2, \ldots, n+m\})$

¹Cela veut dire de variances non nulles

 $\varphi(X_1,\ldots,X_n)\perp\perp\psi(X_{n+1},\ldots,X_{n+m})$ (on peut "bordéliser" comme on veut les variables aléatoires).

T Convolution

INÉGALITÉS PROBABILISTES

 $\boxed{\mathbf{D}} \ \forall A \in \mathcal{A}, \ \mathbf{1}_A = \left\{ \begin{array}{ccc} 1 & \mathrm{si} & A \\ 0 & \mathrm{si} & \overline{A} \end{array} \right. \ \mathrm{Par} \ \mathrm{d\acute{e}finition} \ \mathit{une} \ \mathit{variable} \ \mathit{indicatrice} \ \mathit{est} \ \mathit{donc} \ \mathit{une} \\ \mathit{variable} \ \mathit{de} \ \mathit{Bernoulli}.$

 $|\mathbf{P}| \forall A \in \mathcal{A}, \mathbf{E}(\mathbf{1}_A) = \mathbf{P}(A), \mathbf{V}(\mathbf{1}_A) = \mathbf{P}(A)(1 - \mathbf{P}(A)).$

T Inégalité de Markov (I.M.)

- ▶ SC: Soit $X \in \mathcal{L}^1$ à valeurs positives, alors $\forall \varepsilon > 0$, $\mathbf{P}([X \geq \varepsilon]) \leq \frac{\mathbf{E}(X)}{\varepsilon}$
- ▶ Ce qui se généralise pour $\forall r > 0, X \in \mathcal{L}^r, \forall \varepsilon > 0, \mathbf{P}([|X| \ge \varepsilon]) \le \frac{\mathbf{E}(|X|^r)}{\varepsilon^r}$.

T Inégalité de Bienaymé-Tchebychev (I.B.T.) \odot : Soit $X \in \mathcal{L}^2$ admettant variance non nulle, alors $\forall \varepsilon > 0$, $\mathbf{P}([|X - \mathbf{E}(X)| \ge \varepsilon]) \le \frac{\mathbf{V}(X)}{\varepsilon^2}$.

CONVERGENCES

Convergence en probabilité

$$\mathbf{P} \blacktriangleright \$ \mathbf{C} : \left((X_n)_{n \in \mathbf{N}} \xrightarrow{\mathbf{P}} X \right) \Leftrightarrow \left((X_n - X)_{n \in \mathbf{N}} \xrightarrow{\mathbf{P}} 0 \right).$$

$$\boxed{\mathbf{T}} \left(\lim_{n \to +\infty} \mathbf{E}\left(X_n\right) = a \in \mathbb{R} \text{ et } \lim_{n \to +\infty} \mathbf{V}\left(X_n\right) = 0 \right) \Rightarrow \left((X_n)_{n \in \mathbb{N}^*} \xrightarrow{\mathbf{P}} a \right).$$

P (pas vraiment au pgme mais ...)

T Slutsky (hors programme) \odot C: Si $(X_n)_{n\in\mathbb{N}} \xrightarrow{\mathbf{P}} X$ et si $f \in \mathcal{C}^0(\mathbb{R})$ alors $(f(X_n))_{n\in\mathbb{N}} \xrightarrow{\mathbf{P}} f(X)$.

 $\boxed{\mathbf{P}} \blacktriangleright \$ \textcircled{S} \textcircled{C} : \text{Si } (X_n)_{n \in \mathbb{N}} \xrightarrow{\mathbf{P}} X \text{ et } (Y_n)_{n \in \mathbb{N}} \xrightarrow{\mathbf{P}} Y \text{ alors } \forall (a, b) \in \mathbb{R}^2, (aX_n + bY_n)_{n \in \mathbb{N}} \xrightarrow{\mathbf{P}} aX + bY.$

- $\blacktriangleright (X_n Y_n)_{n \in \mathbb{N}} \xrightarrow{\mathbf{P}} XY.$
- $\blacktriangleright \left(\frac{X_n}{Y_n}\right)_{n\in\mathbb{N}} \xrightarrow{\mathbf{P}} \frac{X}{Y} \text{ avec } \mathbf{P}\left([Y=0]\right) = 0.$

T Loi faible des grands nombres

ightharpoonup
i

▶ ③ : Si $\forall k \in [1, n], X_k \hookrightarrow \mathcal{B}(p)$ alors en posant $F_n = \frac{X_1 + \dots + X_n}{n}$ on a : $\forall \varepsilon > 0$, $\mathbf{P}([|F_n - p| \ge \varepsilon]) \le \frac{p(1-p)}{n\varepsilon^2} \le \frac{1}{4n\varepsilon^2}$.

Convergence en loi

 $\boxed{\mathbf{D}}(X_n)_{n\in\mathbb{N}} \xrightarrow{\mathcal{L}} X$ lorsque $\lim_{n\to+\infty} F_{X_n}(x) = F_X(x)$ en tout point où F_X est \mathcal{C}^0 sur une partie de \mathbb{R} .

T S©: Soit a et b deux réels tel que a < b on a :

 $\overline{\lim_{a \to +\infty}} \mathbf{P} ([a < X_n \le b]) = \mathbf{P} ([a < X \le b]).$

 $\boxed{\mathbf{T}} \ \, \textcircled{\$} : \ \, \left((X_n)_{n \in \mathbb{N}} \xrightarrow{\mathcal{L}} X \right) \iff (\forall n \in \mathbb{N}, \ X_n(\Omega) \subset X(\Omega) \ \, \text{et} \ \, \forall k \in \mathbb{N}, \lim_{n \to +\infty} \mathbf{P}\left([X_n = x_k] \right) = \mathbf{P}\left([X = x_k] \right) \right).$

T Théorème de la limite centrée (TCL)

▶ ⑤ⓒ: Soit $(X_n)_{n \in \mathbb{N}^*}$ i.i.d. alors $(S_n^*)_{n \in \mathbb{N}^*} \xrightarrow{\mathcal{L}} N$ où $N \hookrightarrow N(0,1)$ où $S_n = \sum_{k=1}^n X_k$, et $S_n^* = \frac{S_n - \mathbf{E}(S_n)}{\sigma(S_n)}$.

Alors $\forall x \in \mathbb{R}$, $\lim_{n \to +\infty} \mathbf{P}\left([S_n \le x]\right) = \Phi\left(x\right) = \int_{-\infty}^x \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-t^2/2} dt$.

▶ Le TCL existe aussi en version moyenne.

 $\boxed{\mathbf{T}}$ $\textcircled{S}\textcircled{c}: \forall a \in \mathbb{R}, \ \left((X_n) \xrightarrow{\mathcal{L}} a\right) \Rightarrow \left((X_n) \xrightarrow{\mathbf{P}} a\right).$

Approximations

T (Hypergéométrique par binomiale) $\forall k \in \mathbb{N}, X_k \hookrightarrow \mathcal{H}(N_k, n, p)$ où $n \in \mathbb{N}$ et $p \in]0,1[$ fixés. Supposons que $\forall k \in \mathbb{N}, pN_k$ et $N_k(1-p) \in \mathbb{N}$ et $\lim_{k \to +\infty} N_k = +\infty$ alors $(X_k)_{k \in \mathbb{N}} \xrightarrow{\mathcal{L}} X$ où $X \hookrightarrow \mathcal{B}(n,p)$ (condition : $N \geq 10n$).

T (Binomiale par Poisson) $\forall n \in \mathbb{N}, X_n \hookrightarrow \mathcal{B}(n, p_n) \text{ avec } \lim_{n \to +\infty} np_n = \lambda, \lambda > 0,$ alors $(X_n)_{n \in \mathbb{N}} \xrightarrow{\mathcal{L}} X$ où $X \hookrightarrow \mathcal{P}(\lambda)$ (conditions : $n \geq 30, p \leq 0, 1$).

T (Binomiale par normale) $\forall n \in \mathbb{N}^*, X_n \hookrightarrow \mathcal{B}(p), \text{ ainsi } S_n = \sum_{k=1}^n X_k \hookrightarrow \mathbb{R}(p)$ $\mathcal{B}(n,p)$. Alors $(S_n^*)_{n\in\mathbb{N}^*} \stackrel{\mathcal{L}}{\to} N$ où $N \hookrightarrow \mathcal{N}(0,1)$ avec $\forall n \in \mathbb{N}^*, S_n^* = \frac{S_n - np}{\sqrt{np(1-p)}}$ (conditions: n > 30, np > 5 et nq > 5).

T (Poisson par normale) $\forall n \in \mathbb{N}, X_n \hookrightarrow \mathcal{B}(n, p_n) \text{ avec } \lim_{n \to +\infty} np_n = \lambda, \lambda > 0,$ alors $(X_n)_{n\in\mathbb{N}} \xrightarrow{\mathcal{L}} X$ où $X \hookrightarrow \mathcal{P}(\lambda)$ (condition : $\lambda \geq 15$).

ESTIMATIONS

Estimation ponctuelle Soit $n \in \mathbb{N}^*$, et θ un réel de Θ une partie de \mathbb{R} et $q: \Theta \longrightarrow \mathbb{R}$.

 $\boxed{\mathbf{D}}$ Soit (X_1, X_2, \dots, X_n) un n-éch d'une var X i.i.d., on appelle **statistique** ou estimateur de $g(\theta)$, toute suite de variables $(T_n)_n$ où $\forall n, T_n = \varphi_n(X_1, X_2, \dots, X_n)$, fonction de X_1, X_2, \ldots, X_n indépendante de θ . C'est une variable aléatoire réelle.

D On dit que $(T_n)_n$ est **convergent** ou **consistant** de $g(\theta)$ lorsque $(T_n)_n \xrightarrow{\mathbf{P}} g(\theta)$

D Biais d'un estimateur par rapport à $g(\theta)$: $b_{T_n}(\theta) = \mathbf{E}_{\theta}(T_n - g(\theta))$.

ightharpoonup
igh

▶ Si $\lim_{n\to\infty} b_{T_n}(\theta) = 0$, on dit que l'estimateur est asymptotiquement sans bias.

 \mathbf{T} SC: Si $b_{T_n}(\theta) = 0$ soit si $\lim_{n \to +\infty} b_{T_n}(\theta) = 0$ et $\lim_{n \to +\infty} \mathbf{V}_{\theta}(T_n) = 0$ alors (T_n) est convergent soit $(T_n)_n \xrightarrow{\mathbf{P}} g(\theta)$.

 $\boxed{\mathbf{D}}$ On appelle **risque quadratique moyen** de $T_n: r_{T_n}(\theta) = \mathbf{E}_{\theta}\left(\left(T_n - g(\theta)\right)^2\right)$.

 \mathbf{T} (S)($\hat{\mathbf{C}}$): $r_{T_n}(\theta) = \mathbf{V}_{\theta}(T_n) + b_T^2(\theta)^2$.

 $\boxed{\mathbf{T}} \, \circledS \bigcirc : \left(\lim_{n \to +\infty} r_{T_n} \left(\theta \right) = 0 \right) \Rightarrow \left(\left(T_n \right)_n \stackrel{\mathbf{P}}{\longrightarrow} g \left(\theta \right) \right).$

Estimateurs de paramètres usuelles sans biais et convergents

Moyenne empirique | Soit n un entier naturel non nul, μ un réel inconnu que l'on cherche à estimer et σ strictement positif.

inconnue.

 \mathbf{T} (S)($\hat{\mathbf{c}}$): $\mathbf{E}(\overline{X_n}) = \mu$ et $\mathbf{V}(\overline{X_n}) = \frac{\sigma^2}{\sigma^2}$ où μ est un réel et

 $\boxed{\mathbf{T}} \blacktriangleright \textcircled{c}: \left(\forall k \in \llbracket 1, n \rrbracket, X_k \hookrightarrow \mathcal{N}\left(\mu, \sigma^2\right)\right) \Rightarrow \left(\overline{X_n} \hookrightarrow \mathcal{N}\left(\mu, \frac{\sigma^2}{n}\right)\right) \text{ où } \mu \text{ est un réel et }$ σ strictement positif.

par le TCL pour n grand, où μ est un réel et σ strictement positif

T \odot C: $(\overline{X_n}) \xrightarrow{\mathbf{P}} \mu$.

Fréquence empirique

Soit $n \in \mathbb{N}^*$, p et q deux réels de]0,1[inconnus donc à estimer, tel que p+q=1.

 \mathbf{D} \odot : $F_n = \frac{1}{n} \sum_{k=1}^{n} X_k$ où le n- échantillon est tel que $\forall k \in [1, n], X_k \hookrightarrow \mathcal{B}(p)$ où p

 $\mathbf{T} \mathbf{E}(F_n) = p \text{ et } \mathbf{V}(F_n) = \frac{pq}{n}.$

[T] $: \overline{X_n} \hookrightarrow \mathcal{N}\left(p, \frac{pq}{n}\right)$ par le TCL pour n grand, $np \geq 5$ et $nq \geq 5$.

 \mathbf{T} \otimes : $(F_n) \xrightarrow{\mathbf{P}} p$

Variance empirique Soit $n \in \mathbb{N}^*$, et θ un réel de Θ une partie de \mathbb{R} .

 $\boxed{\mathbf{D}}$ $\boxed{\mathbb{S}}$ $\boxed{\mathbb{C}}: S_n^2 = \frac{1}{n} \sum_{k=1}^n \left(X_k - \overline{X_n} \right)^2$ où le n- échantillon est tel que $\forall k, \ \mathbf{E}(X_k) = m$ connue et $\mathbf{V}(X_k) = \sigma^2$ inconnue.

 \mathbf{T} $\otimes \mathbb{C}: S_n^2 = \frac{1}{n} \sum_{k=1}^n X_k^2 - (\overline{X_n})^2$.

 \mathbf{T} $\otimes \mathbb{C}$: $\mathbf{E}(S_n^2) = \left(\frac{n-1}{n}\right)\sigma^2$.

T \odot $: \left(\frac{n}{n-1}S_n^2\right) \xrightarrow{\mathbf{P}} \sigma^2.$

Estimation par intervalle de confiance de $g(\theta)$ au risque α (IC $_{\alpha}(\theta)$)

D L'intervalle aléatoire $[U_n, V_n]$ est un intervalle de confiance de $g(\theta)$ au niveau $1 - \alpha$ si $\mathbf{P}([U_n, V_n] \ni g(\theta)) \ge 1 - \alpha$ autrement dit si $\mathbf{P}([U_n \le g(\theta) \le V_n]) \ge 1 - \alpha$ (α est appelé le **risque**).

 $\boxed{\mathbf{T}} IC_{\alpha}(p) = \left[F_n - u_{1-\alpha/2} \sqrt{\frac{F_n(1-F_n)}{n}} ; F_n + u_{1-\alpha/2} \sqrt{\frac{F_n(1-F_n)}{n}} \right] \text{ et } IC_{\alpha}(p) \subset$

 $F_n - \frac{u_{1-\alpha/2}}{2\sqrt{n}}$; $F_n + \frac{u_{1-\alpha/2}}{2\sqrt{n}}$ (condition min $(nu_n, nv_n, n(1-u_n), n(1-v_n)) \ge 5$). \mathbf{T} \odot $\mathbf{C}: IC_{\alpha}(\mu) = \begin{bmatrix} \overline{X_n} - u_{1-\alpha/2} \frac{\sigma}{\sqrt{n}} & ; \overline{X_n} + u_{1-\alpha/2} \frac{\sigma}{\sqrt{n}} \end{bmatrix}$ (condition $n \geq 30$). Si

 σ est inconnu, l'estimer par la réalisation de $\sqrt{\frac{n}{n-1}}S_n$ noté s ce qui donne : $IC_{\alpha}(\mu)$

 $\overline{X_n} - u_{1-\alpha/2} \frac{s}{\sqrt{n}}$; $\overline{X_n} + u_{1-\alpha/2} \frac{s}{\sqrt{n}}$.

LOIS

Loi de Bernoulli ®

▶ Notation : $X \hookrightarrow \mathcal{B}(p)$

▶ Paramètre : $p \in [0, 1]$

▶ Epreuve type : épreuve amenant deux issues seulement : succès ou échec.

 $X(\Omega) = \{0, 1\}$

 $ightharpoonup \mathbf{P}([X=0]) = 1 - p : \mathbf{P}([X=1]) = p$

$$\blacktriangleright F_X(x) = \begin{cases} 0 & \text{si } x < 0\\ 1 - p & \text{si } x \in [0, 1[\\ 1 & \text{si } x \ge 1 \end{cases}$$

- $ightharpoonup \mathbf{E}(X) = p$
- ▶ V(X) = p(1-p)
- $\blacktriangleright (X \hookrightarrow \mathcal{B}(p)) \iff (1 X \hookrightarrow \mathcal{B}(1 p))$
- $\blacktriangleright (X \hookrightarrow \mathcal{B}(1,p)) \iff (X \hookrightarrow \mathcal{B}(p))$

Loi binomiale (S)

- ▶ Notation : $X \hookrightarrow \mathcal{B}(n, p)$
- ▶ Paramètres : $n \in \mathbb{N}^*$, $p \in]0,1[$
- ightharpoonup Epreuve type: succession de n épreuves de Bernoulli² indépendantes et de même paramètre p.
 - $\blacktriangleright X(\Omega) = \llbracket 0, n \rrbracket$
 - $\blacktriangleright \forall k \in [0, n], \mathbf{P}([X = k]) = \binom{n}{l} p^k (1 p)^{n-k}$
 - $ightharpoonup \mathbf{E}(X) = np$
 - ▶ V(X) = np(1-p)
 - $\blacktriangleright (X \hookrightarrow \mathcal{B}(n,p)) \iff (n-X \hookrightarrow \mathcal{B}(n,1-p))$
 - $\blacktriangleright (X \hookrightarrow \mathcal{B}(1,p)) \iff (X \hookrightarrow \mathcal{B}(p))$

 - $\blacktriangleright \mathcal{B}(n_1,p) * \cdots * \mathcal{B}(n_l,p) \hookrightarrow \mathcal{B}\left(\sum_{k=1}^l n_k,p\right)$ (stabilité de la loi binomiale pour la

somme de variables indépendantes)

Loi de Dirac (S)

- ▶ Notation : $X \hookrightarrow \delta_c$
- ▶ Paramètre : $c \in \mathbb{R}$
- **Epreuve type:** numéro associée à une boule tirée d'une urne ne contenant que des boules ayant le même numéro c.
 - $\blacktriangleright X(\Omega) = \{c\}$
 - ▶ P([X = c]) = 1
 - $\blacktriangleright F_X(x) = \begin{cases} 0 & \text{si } x < c \\ 1 & \text{si } x \ge c \end{cases}$

 - **▶ V** (*X*) = 0
 - \blacktriangleright (**V**(X) = 0) \Leftrightarrow (X \hookrightarrow δ_c)
 - \blacktriangleright (E (X^2) = 0) \Leftrightarrow ($X \hookrightarrow \delta_0$)

Loi exponentielle ©

- \blacktriangleright Notation : $X \hookrightarrow \varepsilon(\lambda)$
- ▶ Paramètre : $\lambda \in \mathbb{R}_{+}^{*}$
- ▶ Epreuve type: temps d'attente entre deux phénomènes indépendants tels que des arrivées à un guichet, ou des appels téléphoniques.
 - $ightharpoonup X(\Omega) = \mathbb{R}_+$
 - $\blacktriangleright f_X(x) = \begin{cases} 0 & \text{si } x < 0 \\ \lambda e^{-\lambda x} & \text{si } x \ge 0 \end{cases}$
- $F_X(x) = \begin{cases} 0 & \text{si } x < 0 \\ 1 e^{-\lambda x} & \text{si } x \ge 0 \end{cases}$ $F(X) = \frac{1}{\lambda}$ $V(X) = \frac{1}{\lambda^2}$

- $\blacktriangleright (X \hookrightarrow \varepsilon(\lambda)) \Leftrightarrow (\forall (x,y) \in \mathbb{R}^2_+, \mathbf{P}_{[X>x]}([X>x+y]) = \mathbf{P}([X>y]))$ (abscence de mémoire) ce qui s'est passé sur l'intervalle $]-\infty,x]$ n'affecte en rien ce qui se passera sur l'intervalle |x, x + y|
 - $\triangleright \varepsilon(\lambda) = \Gamma(\frac{1}{\lambda}, 1)$
 - $\underbrace{\varepsilon\left(\lambda\right)*\cdots*\varepsilon\left(\lambda\right)}_{n \text{ fois}} = \Gamma\left(\frac{1}{\lambda}, n\right)$
 - ▶ Soit $Y \hookrightarrow \mathcal{P}(\lambda x)$ et $X \hookrightarrow \varepsilon(\lambda)$ alors $\mathbf{P}([X > x]) = \mathbf{P}([Y = 0])$
 - ▶ Si $X \hookrightarrow \varepsilon(\lambda)$ alors $|X| \hookrightarrow \mathcal{G}_{\mathbb{N}}(p)$ (hors programme mais ...)

Loi grand gamma ©

- ▶ Notation : $X \hookrightarrow \Gamma(b,t)$
- ▶ Paramètres : $b \in \mathbb{R}_{+}^{*}$, $t \in \mathbb{R}_{+}^{*}$
- $\blacktriangleright X(\Omega) = \mathbb{R}^*_{\perp}$
- ightharpoonup $\mathbf{E}(X) = bt$
- $\mathbf{V}(X) = b^2 t$
- $\blacktriangleright \forall (t_1, t_2) \in (\mathbb{R}_+^*)^2, \int_0^1 v^{t_1 1} (1 v)^{t_2 1} du = \frac{\Gamma(t_1) \Gamma(t_2)}{\Gamma(t_1 + t_2)}$
- $ightharpoonup \Gamma(1,t) = \gamma(t)$
- $ightharpoonup \Gamma\left(\frac{1}{2},1\right) = \varepsilon\left(\lambda\right)$
- $\blacktriangleright (X \hookrightarrow \gamma(t)) \iff (bX \hookrightarrow \Gamma(b,t))$
- $\blacktriangleright (X \hookrightarrow \Gamma(b,t)) \iff (\frac{X}{b} \hookrightarrow \gamma(t))$
- $\blacktriangleright (X \hookrightarrow \Gamma(b,t)) \Longleftrightarrow (b'X \hookrightarrow \Gamma(bb',t) \text{ où } b' \in \mathbb{R}_+^*)$
- $\Gamma(b,t_1) * \cdots * \Gamma(b,t_n) = \Gamma\left(b,\sum_{k=1}^n t_k\right)$

²Une épreuve de Bernoulli est une épreuve à deux issues seulement.

- ► X_1, X_2, \dots, X_n *i.i.d.* $| (\forall k \in [1, n], X_k \hookrightarrow \mathcal{N}(0, 1)) \Longrightarrow \left(\sum_{k=1}^n X_k^2 \hookrightarrow \Gamma\left(2, \frac{n}{2}\right) \right)$ (loi du chi-deux à n degrés de liberté, hors programme mais ...)
 - ▶ $(X \hookrightarrow \Gamma(b, n) \text{ et } n \ge 30) \Longrightarrow (X \hookrightarrow \mathcal{N}(bn, b^2n))$ (hors programme mais ...)

Loi petit gamma ©

- ▶ Notation : $X \hookrightarrow \gamma(t)$
- ▶ Paramètre : $t \in \mathbb{R}_+^*$
- $\blacktriangleright X(\Omega) = \mathbb{R}^*_{\perp}$
- $\blacktriangleright f_X(x) = \begin{cases} 0 & \text{si } x \le 0 \\ \frac{e^{-x}x^{t-1}}{\Gamma(t)} & \text{si } x > 0 \end{cases}$
- ightharpoonup $\mathbf{E}(X) = t$ $\mathbf{V}(X) = t$
- $ightharpoonup \gamma(t) = \Gamma(1,t)$
- $\underbrace{\gamma(t_1) * \cdots * \gamma(t_n)}_{n \text{ fois}} = \gamma\left(\sum_{k=1}^n t_k\right)$

Loi géométrique (S)

- ▶ Notation : $X \hookrightarrow \mathcal{G}(p)$
- ▶ Paramètre : $p \in [0, 1]$
- ▶ Epreuve type: c'est le rang d'apparition du premier succès lors d'une succession illimitée d'épreuves de Bernoulli.
 - $\blacktriangleright X(\Omega) = \mathbb{N}^*$
- $\blacktriangleright (X \hookrightarrow \mathcal{G}(p)) \Leftrightarrow (\forall (m,n) \in \mathbb{N}^2, \mathbf{P}_{[X>n]}([X>m+n]) = \mathbf{P}([X>m]))$ (abscence de mémoire) ce qui s'est passé sur l'intervalle $]-\infty,n]$ n'affecte en rien ce qui se passera sur l'intervalle [n, n+m].
 - $\triangleright \mathcal{G}(p) * \cdots * \mathcal{G}(p) = \mathcal{P}(r, p)$ (loi de Pascal) (Hors programme mais ...)

- ▶ Notation : $X \hookrightarrow \mathcal{H}(N, n, p)$
- ▶ Paramètres : $N \in \mathbb{N}^*$, $n \in [0, N]$, $p \in [0, 1] \mid (Np, N(1-p)) \in \mathbb{N}^2$
- ▶ Epreuve type : c'est le nombre de boules blanches obtenues à partir d'une succession de n tirages efféctués sans remise à partir d'une urne bicolore.

- $\blacktriangleright X(\Omega) = [\max(0, n Nq), \min(Np, n)]$
- $\blacktriangleright \forall k \in [0, n], \mathbf{P}([X = k]) = \frac{\binom{Np}{k}\binom{Nq}{n-k}}{\binom{N}{N}}$
- $ightharpoonup \mathbf{E}(X) = nn$
- $ightharpoonup \mathbf{V}(X) = np(1-p)\left(\frac{N-n}{N-1}\right)$ (savoir retrouver)
- ▶ Approximation : $(X \hookrightarrow \mathcal{H}(N, n, p) \text{ et } N \ge 10n) \Rightarrow (X \hookrightarrow \mathcal{B}(n, p))$

Loi normale centrée et réduite ou de Laplace-Gauss ©

- ▶ Notation : $X \hookrightarrow \mathcal{N}(0,1)$
- ▶ Paramètres : 0 et 1
- $ightharpoonup X(\Omega) = \mathbb{R}$
- ► $\forall x \in \mathbb{R}, f_X(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{1}{2}x^2}$
- ▶ Intégrale de Gauss
- $\blacktriangleright \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{x^2}{2}} dx = 1$
- $\blacktriangleright \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-x^2} dx = \sqrt{\pi}$
- $\blacktriangleright \forall x \in \mathbb{R}, \ \Phi(x) = \int_{-\infty}^{x} \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{t^2}{2}} dt$ (intégrale tabulée)
- $\blacktriangleright \forall x \in \mathbb{R}, \ \Phi(-x) = 1 \Phi(x) \ (ie \ \Phi \frac{1}{2} \ est \ impaire)$
- Φ (0) = 1/2
- ▶ **Mode**: 0
- ▶ Médiane : 0
- **► E** (X) = 0
- **▶** V(X) = 1
- $\blacktriangleright \mathbf{E}(X^n) = \begin{cases} 0 & \text{si} \quad n \in 2\mathbb{N} + 1\\ \frac{(2m)!}{2^m m!} & \text{si} \quad n = 2m \in 2\mathbb{N} \end{cases} \text{ (à retrouver !)}$
- $\blacktriangleright \left(\frac{X-m}{\sigma} \hookrightarrow \mathcal{N} \left(0,1 \right) \right) \Leftrightarrow \left(X \hookrightarrow \mathcal{N} \left(m,\sigma^2 \right) \right)$
- ▶ Stabilité de la loi normale pour la somme de variables indépendantes
- $\blacklozenge \mathcal{N}(0,1) * \cdots * \mathcal{N}(0,1) = \mathcal{N}(0,n)$
- $\underbrace{\mathcal{N}\left(m,\sigma^{2}\right) * \cdots * \mathcal{N}\left(m,\sigma^{2}\right)}_{n \text{ fois}} = \mathcal{N}\left(nm,n\sigma^{2}\right)$
- programme mais ...)
 - ► Approximations : $\begin{pmatrix}
 X \hookrightarrow \mathcal{B}(n,p) \\
 n \ge 30 \quad np \ge 5 \quad n(1-p) \ge 5
 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix}
 X \hookrightarrow \mathcal{N}(np, np(1-p))
 \end{pmatrix}$ $\begin{pmatrix}
 X \hookrightarrow \mathcal{P}(\lambda) \\
 \lambda > 15
 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix}
 X \hookrightarrow \mathcal{N}(\lambda, \lambda)
 \end{pmatrix}$

Loi normale quelconque ou de Laplace-Gauss ©

- ▶ Notation : $X \hookrightarrow \mathcal{N}(m, \sigma^2)$
- ▶ Paramètres : $m \in \mathbb{R}$ et $\sigma^2 \in \mathbb{R}_+^*$
- $\blacktriangleright X(\Omega) = \mathbb{R}$
- $\blacktriangleright \forall x \in \mathbb{R}, f_X(x) = \frac{1}{\sigma \sqrt{2\sigma}} e^{-\frac{1}{2} \left(\frac{x-m}{\sigma}\right)^2}$
- \blacktriangleright Mode: m
- ightharpoonup Médiane: m
- ightharpoonup $\mathbf{E}(X) = m$
- $\mathbf{V}(X) = \sigma^2$
- $\blacktriangleright (X \hookrightarrow \mathcal{N}(m, \sigma^2)) \iff \left(\frac{X m}{\sigma} \hookrightarrow \mathcal{N}(0, 1)\right)$ (théorème fondamental de la loi noramle)
- $\blacktriangleright \mathcal{N}\left(m_1, \sigma_1^2\right) * \cdots * \mathcal{N}\left(m_n, \sigma_n^2\right) = \mathcal{N}\left(\sum_{k=1}^n m_k, \sum_{k=1}^n \sigma_k^2\right)$ (stabilité de la loi normale pour la somme de variables indépendantes)
 - ► Approximations :
 - $\oint \left(\begin{cases} X \hookrightarrow \mathcal{B}(n,p) \\ n \geq 30 \quad np \geq 5 \quad n(1-p) \geq 5 \end{cases} \right) \Rightarrow \left(X \hookrightarrow \mathcal{N}(np,np(1-p)) \right)$ $\oint \left(\begin{cases} X \hookrightarrow \mathcal{P}(\lambda) \\ \lambda \geq 15 \end{cases} \right) \Rightarrow \left(X \hookrightarrow \mathcal{N}(\lambda,\lambda) \right)$

 - $\oint \left((X_n)_{n \ge 1} \, i.i.d. \right) \Rightarrow \left(\left(\frac{\sum_{k=1}^n X_k \mathbf{E} \left(\sum_{k=1}^n X_k \right)}{\sigma \left(\sum_{k=1}^n X_k \right)} \right) \qquad \stackrel{\mathcal{L}}{\longrightarrow} N \text{ où } N \hookrightarrow \mathcal{N} (0,1) \right) (\mathbf{TCL})$

Loi de Poisson (S)

- ▶ Notation : $X \hookrightarrow \mathcal{P}(\lambda)$
- ▶ Paramètre : $\lambda \in \mathbb{R}_{+}^{*}$
- ▶ Epreuve type : nombre d'apparitions d'un phénomène rare durant un intervalle de temps donné.
 - $\blacktriangleright X(\Omega) = \mathbb{N}$
 - $\blacktriangleright \forall k \in \mathbb{N}, \mathbf{P}([X=k]) = \frac{e^{-\lambda}\lambda^k}{k!}$
 - ightharpoonup $\mathbf{E}(X) = \lambda$
 - $ightharpoonup \mathbf{V}(X) = \lambda$
 - $ightharpoonup \mathcal{P}(\lambda_1) * \cdots * \mathcal{P}(\lambda_n) = \mathcal{P}\left(\sum_{k=1}^n \lambda_k\right)$ (stabilité de la loi de Poisson pour la somme

de variables indépendantes

- $ightharpoonup \mathbf{P}([X=0]) = 1 F_Y(1) \text{ où } Y \hookrightarrow \varepsilon(\lambda)$
- ▶ Soit $X \hookrightarrow \mathcal{P}(\lambda x)$ et $Y \hookrightarrow \varepsilon(\lambda)$ alors $\mathbf{P}([X > x]) = \mathbf{P}([Y = 0])$

- ► Approximations :
- $\blacklozenge \left(\left\{ \begin{array}{c} X \hookrightarrow \mathcal{P}(\lambda) \\ \lambda \geq 15 \end{array} \right) \Rightarrow \left(X \hookrightarrow \mathcal{N}(\lambda, \lambda) \right)$
- $\oint (X \hookrightarrow \mathcal{B}(n,p) \text{ et } n \geq 30, p < 0.1) \Rightarrow \left(X \underset{\simeq}{\hookrightarrow} \mathcal{P}(np)\right)$ Loi uniforme continue ©

- ▶ Notation : $X \hookrightarrow \mathcal{U}([a,b])$
- ▶ Paramètre : [a, b] où $a \in \mathbb{R}$, $b \in \mathbb{R}$, a < b.
- $\blacktriangleright X(\Omega) = [a, b]$

- $\blacktriangleright (X \hookrightarrow \mathcal{U}([0,1])) \Leftrightarrow ((b-a)X + a \hookrightarrow \mathcal{U}([a,b]))$
- $(X \hookrightarrow \mathcal{U}(]0,1])) \Rightarrow (-\frac{1}{\lambda} \ln X \hookrightarrow \varepsilon(\lambda))$ (Loi uniforme discrète §)

- ▶ Notation : $X \hookrightarrow \mathcal{U}(\llbracket 1, n \rrbracket)$ n > 1
- ightharpoonup Paramètre : [1, n]
- **Epreuve type:** numéro d'une boule tirée d'une urne constituée de boules numérotées de 1 à n.
 - $\blacktriangleright X(\Omega) = [1, n]$
 - ▶ $\forall k \in [1, n], \mathbf{P}([X = k]) = \frac{1}{n}$
 - **► E** $(X) = \frac{n+1}{2}$
 - ▶ $V(X) = \frac{n^2-1}{12}$
- ▶ Si $X \hookrightarrow \mathcal{U}(\llbracket a,b \rrbracket)$ avec a < b alors $X a + 1 \hookrightarrow \mathcal{U}(\llbracket 1,b-a+1 \rrbracket)$ et $\mathbf{E}(X) = \frac{a+b}{2}$ et $\mathbf{V}(X) = \frac{(b-a+1)^2-1}{12}$
 - ▶ Simulation d'une variable aléatoire qui suit une loi uniforme.

Function Uniforme(n:integer):integer;

begin

Uniforme:=random(n)+1;

end;

Légendes et abréviations

- **▶ D** Définition.
- ► T Théorème.
- ▶ P Propriété (s).
- ► C Corollaire.
- ▶ (c): valable en continu.
- ▶ (\$): valable en discret.
- $\blacktriangleright |E|$: cardinal de E.
- ▶ ssrcv : sous réserve de convergence.
- ▶ ssr|cv| : sous réserve de convergence absolue.
- ▶ i.i.d. : variables indépendantes et identiquement distribuées.
- ► SCE : système complet d'événements.
- ▶ v.a.r.d. : variable aléatoire discrète.
- ▶ v.a.r.a.d. : variable aléatoire à densité.
- $ightharpoonup \sum_{i} u_i < +\infty$: série simple convergente
- $ightharpoonup \sum_{i,j} u_{i,j} < +\infty$: série double convergente
- $ightharpoonup A \perp \perp B : A \text{ et } B \text{ indépendants.}$
- $ightharpoonup X \perp \perp Y : X \text{ et } Y \text{ indépendantes.}$
- ▶ $X_1 \perp \perp \ldots \perp \perp X_n : X_1, \ldots, X_n$ mutuellement indépendantes.
- ▶ $\forall k \geq 1, \mathcal{L}^k$ (respectivement \mathcal{L}_d^k) espace vectoriel des variables (discrètes) admettant un moments d'ordre k.
 - $ightharpoonup P_X$: loi de X.

XXXXX