

# Le 07/05/2014 à 07H55

## Les résultats du cours en un clin d'oeil

### ENSEMBLES

**D** (**Définition intuitive d'un ensemble**) C'est le tout formant une collection d'objets ayant une propriété commune. Chaque objet d'un ensemble est appelé **élément**, et écrire que  $x$  est un élément de  $A$  se note  $x \in A$ . Dans le cas contraire, on note  $x \notin A$ . On dit que  $A = B$  lorsque  $\forall x \in A, x \in B$  et  $\forall x \in B, x \in A$ . Par contraposée  $A \neq B$  lorsque  $\exists x \in A, x \notin B$  ou  $\exists x \in B, x \notin A$ .

**R** L'ordre de l'écriture des éléments d'un ensemble n'a aucune importance, ainsi que leurs répétitions éventuelles. Par exemple :  $\{1, 2, 3\} = \{2, 3, 1\} = \{1, 1, 2, 3, 3, 3\}$ .

**D** Soit  $A$  et  $B$  deux ensembles, on dira que  $B$  est un **sous-ensemble** de  $A$  ou que  $B$  est une **partie** de  $A$  si et seulement si tout élément de  $B$  est aussi un élément de  $A$ . Ainsi :  $B \subset A$  lorsque  $\forall x \in B, x \in A$ .

**R**  $(A = B) \iff (A \subset B \text{ et } B \subset A)$ .

**D** On appelle **ensemble des parties** de  $A$ , l'ensemble de tous les sous-ensembles de  $A$ , on le note  $\mathcal{P}(A)$ , il contient évidemment  $A$  lui-même et l'ensemble vide.

**R**  $\blacktriangleright$  Ecrire  $A \subset E$  se traduit par  $A \in \mathcal{P}(E)$ .

$\blacktriangleright$  Ecrire  $a \in A$  se traduit par  $\{a\} \subset A$  (on n'écrit jamais  $a \subset A$ !!).

**D**  $\blacktriangleright A \cup B = \{x \in \Omega, x \in A \text{ ou } x \in B\}$ .

$\blacktriangleright \bigcup_{i \in I} A_i = \{x \in E \mid \exists i \in I, x \in A_i\}$ .

**P**  $A \cup A = A, A \cup B = B \cup A, A \cup (B \cup C) = (A \cup B) \cup C, A \subset A \cup B, B \subset A \cup B, (A \subset B) \iff (A \cup B = B), \emptyset \cup A = A, \Omega \cup A = \Omega, A \cup \bar{A} = \Omega$ .

**D**  $\blacktriangleright A \cap B = \{x \in \Omega, x \in A \text{ et } x \in B\}$ .

$\blacktriangleright \bigcap_{i \in I} A_i = \{x \in E \mid \forall i \in I, x \in A_i\}$ .

**P**  $A \cap A = A, A \cap B = B \cap A, A \cap (B \cap C) = (A \cap B) \cap C, A \cap B \subset A, A \cap B \subset B, (A \subset B) \iff (A \cap B = A), \emptyset \cap A = \emptyset, \Omega \cap A = A, A \cap \bar{A} = \emptyset$ .

**P**  $\blacktriangleright A \cap (B \cup C) = (A \cap B) \cup (A \cap C), A \cup (B \cap C) = (A \cup B) \cap (A \cup C)$ .

$\blacktriangleright \left( \bigcap_{i \in I} A_i \right) \cup B = \bigcap_{i \in I} (A_i \cup B), \left( \bigcup_{i \in I} A_i \right) \cap B = \bigcup_{i \in I} (A_i \cap B), \left( \bigcap_{i \in I} A_i \right) \cup \left( \bigcap_{j \in J} B_j \right) =$

$\bigcap_{(i,j) \in I \times J} (A_i \cup B_j), \left( \bigcup_{i \in I} A_i \right) \cap \left( \bigcup_{j \in J} B_j \right) = \bigcup_{(i,j) \in I \times J} (A_i \cap B_j)$ .

**P**  $\blacktriangleright \overline{A \cap B} = \bar{A} \cup \bar{B}, \overline{A \cup B} = \bar{A} \cap \bar{B}$  (où  $\bar{A} = \complement_E A$ ) (**Lois de Morgan**).

$\blacktriangleright \overline{\bigcup_{i \in I} A_i} = \bigcap_{i \in I} \bar{A}_i, \overline{\bigcap_{i \in I} A_i} = \bigcup_{i \in I} \bar{A}_i$  (**Lois de Morgan généralisées**).

**P**  $(B = \bar{A}) \iff (A \cup B = E \text{ et } A \cap B = \emptyset)$ .

**P**  $\bar{\Omega} = \emptyset, \overline{\emptyset} = \Omega, \bar{\bar{A}} = A, (B = \bar{A}) \iff (A = \bar{B}), (A \subset B) \implies (\bar{B} \subset \bar{A})$ .

**D**  $A - B = \{x \in \Omega, x \in A \text{ et } x \notin B\}$ .

**P**  $A - B = A \cap \bar{B}, A - B = A - (A \cap B), \bar{A} = \Omega - A, ((A - B) = A) \iff (A \cap B = \emptyset)$ .

**D**  $A \Delta B = (A \cup B) - (A \cap B) = (A - B) \cup (B - A)$ .

**D**  $\blacktriangleright A \times B = \{(a, b) \mid a \in A \text{ et } b \in B\}$ .

$\blacktriangleright A_1 \times A_2 \times \dots \times A_n = \{(x_1, x_2, \dots, x_n) \mid x_1 \in A_1, x_2 \in A_2, \dots, x_n \in A_n\}$ .

**D** Soit  $E$  un ensemble. Pour toute partie  $A$  de  $E$ , on définit la **fonction indicatrice** (ou **fonction caractéristique**) de  $A$  notée  $\mathbb{I}_A$  par :  $\mathbb{I}_A : x \in E \mapsto \mathbb{I}_A(x) = \begin{cases} 1 & \text{si } x \in A \\ 0 & \text{si } x \notin A \end{cases} \in \{0; 1\}$ .

**P**  $\blacktriangleright \forall x \in E, \mathbb{I}_{\Omega}(x) = 1, \mathbb{I}_{\emptyset}(x) = 0$ .

$\blacktriangleright \mathbb{I}_{\bar{A}} = 1 - \mathbb{I}_A, \mathbb{I}_{A \cap B} = \mathbb{I}_A \times \mathbb{I}_B, \mathbb{I}_{A \cup B} = \mathbb{I}_A + \mathbb{I}_B - \mathbb{I}_A \times \mathbb{I}_B$ .

### FORMULES COMBINATOIRES

**T** Soit  $n$  un entier naturel,

$\blacktriangleright \sum_{k=0}^n k = \frac{n(n+1)}{2}$ .

$\blacktriangleright \sum_{k=0}^n k^2 = \frac{n(n+1)(2n+1)}{6}$ .

$\blacktriangleright \sum_{k=0}^n k^3 = \left( \frac{n(n+1)}{2} \right)^2$ .

**D**  $\blacktriangleright \binom{n}{p} = \frac{n!}{p!(n-p)!}$  avec  $0 \leq p \leq n$ .

$\blacktriangleright$  On pose  $\binom{n}{p} = 0$  lorsque  $p > n$ .

**P**  $\blacktriangleright \forall (n, p) \in \mathbb{N}^2, p \leq n, \binom{n}{p} = \binom{n}{n-p}$  (symétrie).

$\blacktriangleright \forall (n, p) \in \mathbb{N}^2, 1 \leq p \leq n, \binom{n}{p} = \frac{n}{p} \binom{n-1}{p-1}$ .

$\blacktriangleright \forall (n, p) \in \mathbb{N}^2, 1 \leq p \leq n, \binom{n}{p} = \binom{n-1}{p-1} + \binom{n-1}{p}$  (triangle de Pascal).

$\blacktriangleright \forall (p, d) \in \mathbb{N}^2, p \leq d, \sum_{n=p}^d \binom{n}{p} = \binom{d+1}{p+1}$  (triangle de Pascal généralisée).

**T** **Formule du binôme de Newton** :  $\forall (a, b) \in \mathbb{C}^2, (a + b)^n = \sum_{p=0}^n \binom{n}{p} a^p b^{n-p}$ .

**P**  $\blacktriangleright \forall (n, p) \in \mathbb{N}^2, p \leq n, \sum_{p=0}^n \binom{n}{p} = 2^n$ .

$\blacktriangleright \forall n \in \mathbb{N}^*, \sum_{p=0}^{\lfloor n/2 \rfloor} \binom{n}{2p} = 2^{n-1} = \sum_{p=0}^{\lfloor (n-1)/2 \rfloor} \binom{n}{2p+1}$ .

►  $\forall n \in \mathbf{N}^*, \sum_{k=1}^n k \binom{n}{k} = n2^{n-1}.$

**T** **Formule multinomiale** (HP mais ...)  $\forall (a_1, \dots, a_p) \in \mathbf{R}^p,$

$$\sum_{\substack{(n_1, \dots, n_p) \in [0, n]^p \\ n_1 + \dots + n_p = n}} \underbrace{\frac{n!}{n_1! \times n_2! \times \dots \times n_p!}}_{\text{coeff. multinomial}} a_1^{n_1} \times \dots \times a_p^{n_p} = (a_1 + \dots + a_p)^n \text{ où } n \in \mathbf{N}.$$

**T** **V.D.M.**  $\forall (n_1, n_2, n) \in \mathbf{N}^3, n \leq n_1 + n_2, \sum_{k=0}^n \binom{n_1}{k} \binom{n_2}{n-k} = \binom{n_1+n_2}{n}.$

**P**  $\forall n \in \mathbf{N}, \sum_{p=0}^n \binom{n}{k}^2 = \binom{2n}{n}.$

**T** **V.D.M. généralisée** (HP mais ...)  $\forall (N_1, \dots, N_k) \in \mathbf{N}^p,$

$$\sum_{\substack{(n_1, \dots, n_k) \in [0, n]^k \\ n_1 + \dots + n_k = n}} \binom{N_1}{n_1} \binom{N_2}{n_2} \times \dots \times \binom{N_k}{n_k} = \binom{N_1 + \dots + N_k}{n}.$$

**T**  $\forall (n, p) \in \mathbf{N}^2, p \leq n, \sum_{1 \leq i_1 < i_2 < \dots < i_p \leq n} 1 = \binom{n}{p}.$

**T**  $\forall (n, p) \in \mathbf{N}^2, n \geq 1, \sum_{1 \leq i_1 \leq i_2 \leq \dots \leq i_p \leq n} 1 = \binom{p+n-1}{p}.$

**D** ►  $\forall (n, p) \in \mathbf{N}^2, p \leq n, \forall (a_p, \dots, a_n) \in \mathbf{R}^p, \prod_{k=p}^n a_k = a_p \times \dots \times a_n.$

► On pose  $\prod_{k=p}^n a_k = 1$  quand  $p > n.$

**P** Soit  $n$  un entier naturel,

►  $\prod_{k=0}^n k = n!$

►  $\prod_{k=0}^n (2k) = 2^n n!$

►  $\prod_{k=0}^n (2k+1) = \frac{(2n+1)!}{2^n n!}.$

**DÉNOMBREMENT**

**T** ► Soit  $A$  et  $B$  deux ensembles tels que  $A$  est fini et  $B \subset A,$  alors  $\text{Card}(B) \leq \text{Card}(A)$  et  $\text{Card}(A - B) = \text{Card}(A) - \text{Card}(B).$

►  $(\text{Card}(A) = \text{Card}(B)) \Leftrightarrow (A = B).$

►  $\text{Card}(A \uplus B) = \text{Card}(A) + \text{Card}(B), \text{Card}\left(\biguplus_{k=1}^n A_k\right) = \sum_{k=1}^n \text{Card}(A_k).$

►  $\forall n \in \mathbf{N}^*, \text{Card}\left(\prod_{k=1}^n A_k\right) = \prod_{k=1}^n \text{Card}(A_k).$

**T** **Poincaré :**

$$\forall n \in \mathbf{N}^*, \text{Card}\left(\bigcup_{k=1}^n A_k\right) = \sum_{k=1}^n (-1)^{k-1} \sum_{1 \leq i_1 < i_2 < \dots < i_k \leq n} \text{Card}(A_{i_1} \cap \dots \cap A_{i_k}).$$

**D** **Partition d'un ensemble :** On dit que la famille d'événements  $(A_i)_{i \in I}$  est une *partition* de  $E : \forall i \in I, A_i \neq \emptyset, (\forall (i, j) \in I^2, i \neq j) \Rightarrow (A_i \cap A_j = \emptyset)$  et  $\biguplus_{i \in I} A_i = E.$

Remarque : c'est la même déf. pour un SCE avec  $E = \Omega.$

**T** **Lemme des bergers :** Soit  $E$  et  $F$  deux ensembles finis et  $f$  une application *surjective* de  $E$  vers  $F.$  On suppose qu'il existe  $p \in \mathbf{N}^*$  tel que pour tout  $y \in F,$   $\text{Card}(f^{-1}(\{y\})) = p,$  alors  $\text{Card}(E) = p \text{Card}(F).$

**T** **Nombre d'applications de  $E$  vers  $F :$**   $\text{Card}(\mathcal{A}(E, F)) = (\text{Card}(F))^{\text{Card}(E)}.$

**T** **Nombre d'injections de  $E_p$  vers  $F_n$  avec  $p \leq n :$**   $A_p^n.$

**T** **Nombre de permutations de  $E_n$  avec  $n \in \mathbf{N}^* :$**   $A_n^n = n!$

**T** **Nombre de  $p$ -listes de  $E_n :$**   $n^p.$

**T** **Nombre de combinaisons de  $p$  éléments de  $E_n,$  avec  $1 \leq p \leq n :$**   $\binom{n}{p} = \frac{A_n^p}{p!}.$

**T** **Nombre de parties d'un ensemble  $E :$**   $\text{Card}(\mathcal{P}(E)) = 2^{\text{Card}(E)}.$

**T** **Problème des anagrammes :**

$$\binom{n}{n_1} \times \binom{n-n_1}{n_2} \times \dots \times \binom{n-n_1-\dots-n_{p-1}}{n_p} = \frac{n!}{n_1! \times n_2! \times \dots \times n_p!}.$$

**T** **Nombre de suites :**

►  $\text{Card}(\{(x_1, x_2, \dots, x_p) \in (\mathbf{N}^*)^p \mid 1 \leq x_1 < x_2 < \dots < x_p \leq n\}) = \binom{n}{p}.$

►  $\text{Card}(\{(x_1, x_2, \dots, x_p) \in (\mathbf{N}^*)^p \mid 1 \leq x_1 \leq x_2 \leq \dots \leq x_p \leq n\}) = \binom{p+n-1}{p}.$

**ESPACES PROBABILISÉS**

**D** **Tribu :** Tout ensemble de parties d'un ensemble  $\Omega,$  contenant  $\Omega,$  stable par réunion au plus dénombrable et par passage au complémentaire, s'appelle une **tribu** ou  $\sigma$ -algèbre sur  $\Omega,$  souvent notée  $\mathcal{A}.$  Autrement dit :  $\Omega \in \mathcal{A}, \forall A \in \mathcal{A}, \bar{A} \in \mathcal{A},$  pour toute suite

$(A_n)_{n \geq n_0}$  d'événements de  $A, \bigcup_{n=n_0}^{+\infty} A_n \in A.$

**P** :  $\emptyset \in \mathcal{A}, \mathcal{A}$  est stable pour  $\cap, -, \Delta.$

**P** ►  $\sigma(A) = \{\emptyset, A, \bar{A}, \Omega\}.$

► Soit  $(A_k)_{k \in K}$  un SCE alors  $\sigma((A_k)_{k \in K}) = \left\{ \biguplus_{l \in L} A_l \mid L \in \mathcal{P}(K) \right\}.$

► Si  $\Omega$  au plus dénombrable  $\mathcal{A} = \mathcal{P}(\Omega).$

**T** **Tribu de Borel :**  $\mathcal{B}(\mathbf{R}) = \sigma(\{-\infty, x[, x \in \mathbf{R}\}) = \sigma(\{[x, +\infty[, x \in \mathbf{R}\}) = \dots$

**D** **Axiomatique d'une probabilité :** Soit  $(\Omega, \mathcal{A})$  un espace probabilisable, on appelle *probabilité* sur  $(\Omega, \mathcal{A})$  toute application  $\mathbf{P} : A \rightarrow [0, 1]$  vérifiant :  $\mathbf{P}(\Omega) = 1,$

$\forall (A_k)_{k \in K}$ , deux à deux disjoints  $\sum_k \mathbf{P}(A_k) < \infty$  et  $\mathbf{P}\left(\biguplus_{k \in K} A_k\right) = \sum_{k \in K} \mathbf{P}(A_k)$  ( $\sigma$ -*additivité de P*).

**D** On appelle **espace probabilisé** tout triplet  $(\Omega, \mathcal{A}, \mathbf{P})$ .

**T** Soit  $A$  et  $B$  deux événements de  $(\Omega, \mathcal{A}, \mathbf{P})$ :

- ▶  $\mathbf{P}(\emptyset) = 0$ .
- ▶  $\mathbf{P}(A \uplus B) = \mathbf{P}(A) + \mathbf{P}(B)$ .
- ▶  $\mathbf{P}(\bar{A}) = 1 - \mathbf{P}(A)$ .
- ▶  $\mathbf{P}(A - B) = \mathbf{P}(A) - \mathbf{P}(A \cap B)$ .
- ▶  $(B \subset A) \Rightarrow (\mathbf{P}(A - B) = \mathbf{P}(A) - \mathbf{P}(B))$ .
- ▶  $(B \subset A) \Rightarrow (\mathbf{P}(B) \leq \mathbf{P}(A))$  propriété de croissance de  $\mathbf{P}$ .
- ▶  $\mathbf{P}(A \cup B) = \mathbf{P}(A) + \mathbf{P}(B) - \mathbf{P}(A \cap B)$ .
- ▶  $\mathbf{P}(A \cup B) \leq \mathbf{P}(A) + \mathbf{P}(B)$ .
- ▶  $\mathbf{P}\left(\biguplus_{k=1}^n A_k\right) = \sum_{k=1}^n \mathbf{P}(A_k)$ .

**T** **Limite monotone :**

- ▶  $\left((A_n)_{n \geq 0} \nearrow\right) \Rightarrow \left(\mathbf{P}\left(\bigcup_{n=0}^{+\infty} A_n\right) = \lim_{n \rightarrow +\infty} \mathbf{P}(A_n)\right)$ .
- ▶  $\left((A_n)_{n \geq 0} \searrow\right) \Rightarrow \left(\mathbf{P}\left(\bigcap_{n=0}^{+\infty} A_n\right) = \lim_{n \rightarrow +\infty} \mathbf{P}(A_n)\right)$ .

**R** Soit  $(A_n)_{n \in \mathbf{N}}$  une suite d'événements définie sur un espace probabilisé  $(\Omega, \mathcal{A}, \mathbf{P})$  alors :

- ▶ la suite  $\left(\bigcup_{k=0}^n A_k\right)_{n \in \mathbf{N}}$  est **croissante** ;
- ▶ la suite  $\left(\bigcup_{k \geq n} A_k\right)_{n \in \mathbf{N}}$  est **décroissante** ;
- ▶ la suite  $\left(\bigcap_{k=0}^n A_k\right)_{n \in \mathbf{N}}$  est **décroissante** ;
- ▶ la suite  $\left(\bigcap_{k \geq n} A_k\right)_{n \in \mathbf{N}}$  est **croissante**.

**C** Soit  $(A_n)_{n \geq 0}$  une suite quelconque d'événements :

$$\mathbf{P}\left(\bigcup_{n=0}^{+\infty} A_n\right) = \lim_{n \rightarrow +\infty} \mathbf{P}\left(\bigcup_{k=0}^n A_k\right) \text{ et } \mathbf{P}\left(\bigcap_{n=0}^{+\infty} A_n\right) = \lim_{n \rightarrow +\infty} \mathbf{P}\left(\bigcap_{k=0}^n A_k\right).$$

**T** **Inégalité de Boole ou sous-additivité (HP mais ...)**

$\mathbf{P}\left(\bigcup_{k=1}^n A_k\right) \leq \sum_{k=1}^n \mathbf{P}(A_k)$  et  $\mathbf{P}\left(\bigcup_{n=0}^{+\infty} A_n\right) \leq \sum_{n=0}^{+\infty} \mathbf{P}(A_n)$  (où  $\sum_n \mathbf{P}(A_n) < \infty$  ou diverge).

**T** **Relation de Laplace** (cas d'équiprobabilité)  $\forall A \in \mathcal{A}, \mathbf{P}(A) = \frac{\text{Card}(A)}{\text{Card}(\Omega)}$ .

**D** **Indépendance d'événements :**

▶ **2 événements** :  $\mathbf{P}(A \cap B) = \mathbf{P}(A) \mathbf{P}(B)$ .

▶  **$n$  événements 2 à 2 indépendants** :

$\forall (i, j) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2, (i \neq j) \Rightarrow (\mathbf{P}(A_i \cap A_j) = \mathbf{P}(A_i) \mathbf{P}(A_j))$ .

▶  **$n$  événements mutuellement indépendants** :

$\forall I \in \mathcal{P}(\llbracket 1, n \rrbracket), I \neq \emptyset, \mathbf{P}\left(\bigcap_{i \in I} A_i\right) = \prod_{i \in I} \mathbf{P}(A_i)$ .

▶ **Suites d'événements** : on se ramène au cas fini pour toutes sous-suites finies

**P** Les assertions suivantes sont *équivalentes* :

- ▶  $A \perp\!\!\!\perp B$ ,
- ▶  $A \perp\!\!\!\perp \bar{B}$ ,
- ▶  $\bar{A} \perp\!\!\!\perp B$ ,
- ▶  $\bar{A} \perp\!\!\!\perp \bar{B}$ .

**P** Soit  $(A_n)_{n \in \mathbf{N}}$  une suite d'événements indépendants alors  $(B_n)_{n \in \mathbf{N}}$  où pour tout entier  $n, B_n = A_n$  ou  $\bar{A}_n$  reste une suite d'événements indépendants.

**D** **Probabilité conditionnelle** :  $\forall A \in \mathcal{A} \mid \mathbf{P}(A) \neq 0, \mathbf{P}_A(B) = \frac{\mathbf{P}(A \cap B)}{\mathbf{P}(A)}$ .

**P** Toutes les propriétés vues sur les probas inconditionnelles sont encore valable :

**T** On dit que deux événements  $A$  et  $B$  où  $\mathbf{P}(A) \neq 0$  et  $\mathbf{P}(B) \neq 0$ , sont indépendants si l'une des conditions équivalentes est vérifiée.

▶  $\mathbf{P}(A \cap B) = \mathbf{P}(A) \mathbf{P}(B)$ .

▶  $\mathbf{P}_A(B) = \mathbf{P}(B)$ .

▶  $\mathbf{P}_B(A) = \mathbf{P}(A)$ .

**T** **Formule des probabilités composées** : Soit  $A_1, \dots, A_n, n$  événements tel que pour tout  $n \geq 2, \mathbf{P}(A_1 \cap \dots \cap A_{n-1}) \neq 0$ , alors :

$$\mathbf{P}(A_1 \cap \dots \cap A_n) = \mathbf{P}(A_1) \mathbf{P}_{A_1}(A_2) \mathbf{P}_{A_1 \cap A_2}(A_3) \dots \mathbf{P}_{A_1 \cap \dots \cap A_{n-1}}(A_n).$$

**T** **Formule des probabilités totales** : Soit  $(A_k)_{k \in K}$  un SCE tel que  $\forall k \in K, \mathbf{P}(A_k) \neq 0$ , alors  $\forall B \in \mathcal{A}, \sum_k \mathbf{P}_{A_k}(B) \mathbf{P}(A_k) < \infty$  et  $\mathbf{P}(B) = \sum_{k \in K} \mathbf{P}_{A_k}(B) \mathbf{P}(A_k)$ .

**T** **Bayes** : Soit  $(A_k)_{k \in K}$  un SCE tel que  $\forall k \in K, \mathbf{P}(A_k) \neq 0$ , alors  $\forall B \in \mathcal{A} \mid \mathbf{P}(B) \neq 0 : \forall i \in K, \mathbf{P}_B(A_i) = \frac{\mathbf{P}_{A_i}(B) \mathbf{P}(A_i)}{\sum_{k \in K} \mathbf{P}_{A_k}(B) \mathbf{P}(A_k)}$ .

**V.A.R.**

**Généralités**  $\textcircled{S} \textcircled{C}$

**D**  $\textcircled{S} \textcircled{C}$  :  $X : \Omega \rightarrow \mathbf{R} \mid \forall B \in \mathcal{B}(\mathbf{R}), X^{-1}(B) = \{\omega \in \Omega \mid X(\omega) \in B\} \in \mathcal{A}$ .

**D**  $\textcircled{S}$  :  $X$  v.a.r.d. si  $X(\Omega)$  est au plus dénombrable.

**D**  $\textcircled{C}$  :  $X$  v.a.r.a.d. si  $X(\Omega)$  est  $\infty$  et indénombrable.

**D**  $\textcircled{S}\textcircled{C}$  :  $X = Y$  lorsque  $\forall \omega \in \Omega, X(\omega) = Y(\omega)$ .

**D**  $\textcircled{S}\textcircled{C}$  :  $X = Y$  p.s. lorsque  $\mathbf{P}([X = Y]) = 1$ .

**D**  $\textcircled{S}$   $\mathcal{A}_X = \sigma\left(\left([X = x]\right)_{x \in X(\Omega)}\right) = \left\{ \bigcup_{x \in A} [X = x] \mid A \subset X(\Omega) \right\}$ .

**D** **Loi de probabilité**  $\textcircled{S}$  :  $P_X : X(\Omega) \rightarrow [0, 1]$ , définie par  $\forall x \in X(\Omega), P_X(x) = \mathbf{P}([X = x])$ .

**T** **Caractérisation d'une loi**

►  $\textcircled{S}$  : On donne les probabilités ponctuelles ou bien la fonction de répartition.

►  $\textcircled{C}$  : On donne une densité de  $X$  ou la fonction de répartition.

**T**  $\textcircled{S}\textcircled{C}$  :  $(X = Y) \Rightarrow (P_X = P_Y)$ .

**T**  $\textcircled{S}\textcircled{C}$  :  $(P_X = P_Y) \Rightarrow (\forall k \geq 0, \mathbf{E}(X^k) = \mathbf{E}(Y^k))$ .

**T** **Caractérisation d'une densité**  $\textcircled{C}$  : (caractérisation) ( $f$  densité)  $\Leftrightarrow (f \geq 0$  sur  $\mathbb{R}, \mathcal{C}^0$  presque partout,  $\int_{-\infty}^{+\infty} f$  converge et vaut 1)

**D** **Fonction de répartition**  $F$

►  $\textcircled{S}$  :  $\forall x \in \mathbb{R}, F(x) = \sum_{\substack{x_i \in X(\Omega) \\ x_i \leq x}} \mathbf{P}([X = x_i])$ .

►  $\textcircled{C}$  :  $\forall x \in \mathbb{R}, F(x) = \int_{-\infty}^x f(u) du$ .

**T**  $\textcircled{C}$  :  $F' = f$  là où  $F$  est dérivable i.e. là où  $f$  est continue.

**P** ►  $\textcircled{S}\textcircled{C}$  : Dans le cas général  $\lim_{x \rightarrow -\infty} F = 0, \lim_{x \rightarrow +\infty} F = 1, F \mathcal{C}^0$  à droite en tout point de  $\mathbb{R}, F$  non décroissante.

►  $\textcircled{C}$  : On rajoute  $F : \mathcal{C}^0$  sur  $\mathbb{R}$  et  $\mathcal{C}^1$  sur  $\mathbb{R} - I$  ( $I$  ensemble fini éventuellement vide).

**P**  $\textcircled{S}$  ►  $\forall a \in \mathbb{R}, \mathbf{P}([X = a]) = F_X(a) - F_X(a^-)$ .

►  $\forall (a, b) \in \mathbb{R}^2, a \leq b, \mathbf{P}([a \leq X \leq b]) = F_X(b) - F_X(a^-)$ .

►  $\forall (a, b) \in \mathbb{R}^2, a \leq b, \mathbf{P}([a < X \leq b]) = F_X(b) - F_X(a)$ .

►  $\forall (a, b) \in \mathbb{R}^2, a \leq b, \mathbf{P}([a \leq X < b]) = F_X(b^-) - F_X(a^-)$ .

►  $\forall (a, b) \in \mathbb{R}^2, a \leq b, \mathbf{P}([a < X < b]) = F_X(b^-) - F_X(a)$ .

**T**  $\textcircled{C}$  :  $\forall (a, b) \in \mathbb{R}^2, a \leq b, \mathbf{P}([a \leq X \leq b]) = \mathbf{P}([a < X \leq b]) = \mathbf{P}([a \leq X < b]) = \mathbf{P}([a < X < b]) = \int_a^b f_X(u) du$ .

**T**  $\forall B \subset X(\Omega), \mathbf{P}(B) = \begin{cases} \textcircled{S} \sum_{x_i \in B} \mathbf{P}([X = x_i]) \\ \textcircled{C} \int_{x \in B} f(x) dx \end{cases}$ .

**Moments**  $\textcircled{S}\textcircled{C}$

**D** **Espérance**

$$\mathbf{E}(X) = \begin{cases} \textcircled{S} \sum_{x_i \in X(\Omega)} x_i \mathbf{P}([X = x_i]) \text{ ssr} | \text{cv} | \\ \textcircled{C} \int_{-\infty}^{+\infty} x f(x) dx \text{ ssrc} \end{cases}$$

**D** **Espérance conditionnelle**  $\textcircled{S}$  :  $\forall A \in \mathcal{A} \mid \mathbf{P}(A) \neq 0$  :

$$\mathbf{E}(X \mid A) = \sum_{x_i \in X(\Omega)} x_i \mathbf{P}_A([X = x_i]) \text{ sr} | \text{cv} |.$$

**T** **Formule de l'espérance totale**  $\textcircled{S}$  Soit  $(A_i)_{i \in I}$  un SCE tq  $\forall i \in I, \mathbf{P}(A_i) \neq 0, \mathbf{E}(X) = \sum_{i \in I} \mathbf{E}(X \mid A_i) \mathbf{P}(A_i) \text{ ssrc} | \text{cv} |$ .

**D** **Moment d'ordre**  $r \geq 0$

$$m_r(X) = \mathbf{E}(X^r) = \begin{cases} \textcircled{S} \sum_{x_i \in X(\Omega)} x_i^r \mathbf{P}([X = x_i]) \text{ ssrc} | \text{cv} | \\ \textcircled{C} \int_{-\infty}^{+\infty} x^r f(x) dx \text{ ssrcv} \end{cases}$$

**D** **Moment centré d'ordre**  $r \geq 0$

$$\mu_r(X) = \mathbf{E}((X - \mathbf{E}(X))^r) = \begin{cases} \textcircled{S} \sum_{x_i \in X(\Omega)} (x_i - \mathbf{E}(X))^r \mathbf{P}([X = x_i]) \text{ ssrc} | \text{cv} | \\ \textcircled{C} \int_{-\infty}^{+\infty} (x_i - \mathbf{E}(X))^r f(x) dx \text{ ssrc} | \text{cv} | \end{cases}$$

**D**  $\textcircled{S}$  **Moment factoriel d'ordre**  $r \geq 1$

$$\mathbf{E}(X(X-1)\dots(X-r+1)) = \sum_{x_i \in X(\Omega)} x_i(x_i-1)\dots(x_i-r+1) \mathbf{P}([X = x_i]) \text{ ssrc} | \text{cv} |.$$

**T**  $\textcircled{S}\textcircled{C}$  : Soit  $r \in \mathbb{N}$  alors  $(m_{r+1}(X) < \infty) \Rightarrow (\forall k \in \llbracket 0, r \rrbracket, m_k(X) < \infty)$ .

**T**  $\textcircled{S}\textcircled{C}$  :  $(\mu_{r+1}(X) < \infty) \Rightarrow (\forall k \in \llbracket 0, r \rrbracket, \mu_k(X) < \infty)$ .

**T**  $\textcircled{S}\textcircled{C}$  :  $\forall r \in \mathbb{N}, (m_r(X) < \infty) \Leftrightarrow (\mu_r(X) < \infty)$ .

**P** **Inégalités de moments**

►  $\textcircled{S}\textcircled{C}$  :  $\forall X \in \mathcal{L}^1, (X \geq 0) \Rightarrow (\mathbf{E}(X) \geq 0)$ .

►  $\textcircled{S}\textcircled{C}$  :  $\forall (X, Y) \in (\mathcal{L}^1)^2, (X \leq Y) \Rightarrow (\mathbf{E}(X) \leq \mathbf{E}(Y))$ .

►  $\textcircled{S}\textcircled{C}$  :  $\forall (X, Y) \in (\mathcal{L}^1)^2, (X = Y) \Rightarrow (\mathbf{E}(X) = \mathbf{E}(Y))$ .

►  $\textcircled{S}\textcircled{C}$  :  $(\forall Y \in \mathcal{L}^1 \text{ et } X \text{ tel que } |X| \leq Y) \Rightarrow (X \in \mathcal{L}^1 \text{ et } \mathbf{E}(|X|) \leq \mathbf{E}(Y))$ .

►  $\textcircled{S}\textcircled{C}$  :  $\forall X \in \mathcal{L}^1, |\mathbf{E}(X)| \leq \mathbf{E}(|X|)$ .

►  $\textcircled{S}\textcircled{C}$  :  $\forall X \in \mathcal{L}^2, \mathbf{E}(X^2) \geq (\mathbf{E}(X))^2$ .

**T** **Transfert**

$$\mathbf{E}(\varphi(X)) = \begin{cases} \textcircled{S} \sum_{x_i \in X(\Omega)} \varphi(x_i) \mathbf{P}([X = x_i]) \text{ ssrc} | \text{cv} | \text{ où } \varphi \text{ déf sur } X(\Omega) \\ \textcircled{C} \int_{-\infty}^{+\infty} \varphi(x) f(x) dx \text{ ssrc} | \text{cv} | \text{ où } \varphi \text{ est } \mathcal{C}^0 \text{ presque partout} \end{cases}$$

$$\mathbf{D} \text{ ► } \mathbf{V}(X) = \begin{cases} \textcircled{S} \sum_{x_i \in X(\Omega)} (x_i - \mathbf{E}(X))^2 \mathbf{P}([X = x_i]) \text{ ssrc} | \text{cv} | \\ \textcircled{C} \int_{-\infty}^{+\infty} (x_i - \mathbf{E}(X))^2 f(x) dx \text{ ssrcv} \end{cases}$$

►  $\textcircled{C} : \sigma(X) = \sqrt{\mathbf{V}(X)}$ .

**T** **Théorème de Huygens-Koenig**  $\textcircled{C} : \mathbf{V}(X) = \mathbf{E}(X^2) - (\mathbf{E}(X))^2$ .

**T**  $\textcircled{C} : \forall (a, b) \in \mathbf{R}^2, \mathbf{E}(aX + b) = a\mathbf{E}(X) + b$  et  $\mathbf{V}(aX + b) = a^2\mathbf{V}(X)$ .

## VECTEURS ALÉATOIRES

### Séries doubles

**T** **Fubini dans le cas positif** ( $\mathbf{F}\oplus$ ) Soit  $u = (u_{i,j})_{(i,j) \in I \times J}$  une famille à deux indices de réels positifs indexée par  $I \times J \subset \mathbf{N}^2$ . Si  $\forall i \in I, \sum_j u_{i,j} < +\infty$  puis  $\sum_i \sum_j u_{i,j} < +\infty$  alors  $\sum_{(i,j)} u_{i,j} < +\infty$ . On a alors les résultats suivants :  $\forall j \in J,$

$$\sum_i u_{i,j} < +\infty \text{ puis } \sum_j \sum_i u_{i,j} < +\infty \text{ et } \sum_{(i,j) \in I \times J} u_{i,j} = \sum_{i \in I} \left( \sum_{j \in J} u_{i,j} \right) = \sum_{j \in J} \left( \sum_{i \in I} u_{i,j} \right).$$

**T** **Comparaison pour les séries à termes positifs**

► Soit  $I' \subset I$  et  $J' \subset J$  et deux séries  $\sum_{(i,j)} u_{i,j}$  et  $\sum_{(i,j)} v_{i,j}$  tel que  $\forall (i,j) \in I' \times J', 0 \leq v_{i,j} \leq u_{i,j}$ . Alors  $(\sum_{(i,j)} u_{i,j} \text{ cv}) \Rightarrow (\sum_{(i,j)} v_{i,j} \text{ cv})$ .

► Par *contraposée*  $(\sum_{(i,j)} v_{i,j} \text{ div}) \Rightarrow (\sum_{(i,j)} u_{i,j} \text{ div})$ .

**T** **Sommation par paquets (admis)** Soit  $\sum_{i,j} |u_{i,j}| < +\infty$  où  $(i,j) \in I \times J$ , et  $(A_k)_{k \in K}$  une partition de  $I \times J$ , alors on a :  $\forall k \in K, \sum_{(i,j) \in A_k} |u_{i,j}| < +\infty$  où  $(i,j) \in A_k$  de

$$\text{somme } \sum_{(i,j) \in A_k} u_{i,j}, \text{ et } \sum_k \left( \sum_{(i,j) \in A_k} |u_{i,j}| \right) < +\infty.$$

$$\text{Enfin on a } \sum_{k \in K} \left( \sum_{(i,j) \in A_k} u_{i,j} \right) = \sum_{(i,j) \in I \times J} u_{i,j}.$$

### Couples discrets

**D** **Loi de probabilité d'un couple** Soit  $C = (X, Y)$ .  $P_C : X(\Omega) \times Y(\Omega) \rightarrow [0, 1]$ , définie par  $\forall (x_i, y_j) \in X(\Omega) \times Y(\Omega), P_C(x_i, y_j) = \mathbf{P}([X = x_i] \cap [Y = y_j]) = p_{i,j}$ .

**T** **D** **Lois marginales**

►  $P_X : X(\Omega) \rightarrow [0, 1]$ , définie par  $\forall x_i \in X(\Omega), P_X(x_i) = \mathbf{P}([X = x_i])$  et

►  $P_Y : Y(\Omega) \rightarrow [0, 1]$ , définie par  $\forall y_j \in Y(\Omega), P_Y(y_j) = \mathbf{P}([Y = y_j])$ .

**T** ►  $\forall x_i \in X(\Omega), \mathbf{P}([X = x_i]) = p_{i\bullet} = \sum_{y_j \in Y(\Omega)} p_{i,j}$  et

►  $\forall y_j \in Y(\Omega), \mathbf{P}([Y = y_j]) = p_{\bullet j} = \sum_{x_i \in X(\Omega)} p_{i,j}$ .

**D** **Lois conditionnelles**

►  $\mathbf{P}_{[X=x_i]} : Y(\Omega) \rightarrow [0, 1]$ , définie par  $\forall y_j \in Y(\Omega), \mathbf{P}_{[X=x_i]}([Y = y_j]) = \frac{p_{i,j}}{p_{i\bullet}}$  et

►  $\mathbf{P}_{[Y=y_j]} : X(\Omega) \rightarrow [0, 1]$ , définie par  $\forall x_i \in X(\Omega), \mathbf{P}_{[Y=y_j]}([X = x_i]) = \frac{p_{i,j}}{p_{\bullet j}}$ .

**T** **Caractérisation de la loi d'une fonction d'un couple** Notons  $Z = g(X, Y)$ .

*Caractériser* la loi de la variable  $Z$ , c'est donner  $Z(\Omega) = g(X, Y)(\Omega)$  et pour tout  $z \in Z(\Omega) : \mathbf{P}([Z = z]) =$

$$\sum_{\left\{ \begin{array}{l} (x,y) \in X(\Omega) \times Y(\Omega) \\ g(x,y) = z \end{array} \right\}} \mathbf{P}([X = x] \cap [Y = y]).$$

**T**  $\forall I \in \mathcal{P}(Z(\Omega)) : \mathbf{P}([Z \in I]) = \sum_{\left\{ \begin{array}{l} (x,y) \in X(\Omega) \times Y(\Omega) \\ g(x,y) \in I \end{array} \right\}} \mathbf{P}([X = x] \cap [Y = y]).$

**T**  $\textcircled{S}$  **Théorème de transfert** Soit  $\varphi$  définie sur  $\mathcal{D} \supset X(\Omega) \times Y(\Omega)$ ,  $\mathbf{E}(\varphi(X, Y)) = \sum_{(x_i, y_j) \in (X, Y)(\Omega)} \varphi(x_i, y_j) \mathbf{P}([X = x_i] \cap [Y = y_j])$  srr|cv| de la série dou-

ble en jeu.

**T** **Droite de régression de Y en X** notée  $\Delta$  a pour équation :

$$\hat{Y} = \left( \frac{\text{Cov}(X, Y)}{\mathbf{V}(X)} \right) (X - \mathbf{E}(X)) + \mathbf{E}(Y)$$

et en inversant les rôles symétriques de  $X$  et  $Y$  nous obtenons  $\hat{X} = \left( \frac{\text{Cov}(X, Y)}{\mathbf{V}(Y)} \right) (Y - \mathbf{E}(Y)) + \mathbf{E}(X)$  qui est l'équation de la *droite de régression de X en Y* notée  $\Delta'$ .

### Vecteurs discrets

**D** **Loi d'un vecteur de dimension  $n \geq 2$**  Soit  $V = (X_1, \dots, X_n)$   $P_V : X_1(\Omega) \times \dots \times X_n(\Omega) \rightarrow [0, 1]$ , définie par  $\forall (x_1, \dots, x_n) \in \prod_{i=1}^n X_k(\Omega),$

$$P_V(x_1, \dots, x_n) = \mathbf{P} \left( \bigcap_{i=1}^n [X_i = x_i] \right).$$

**D** **Lois marginales de dimension un** :  $\forall k \in \llbracket 1, n \rrbracket, P_{X_k} : X_k(\Omega) \rightarrow [0, 1]$ , déf. par  $\forall x_k \in X_k(\Omega), P_{X_k}(x_k) = \mathbf{P}([X_k = x_k])$ .

**T**  $\forall k \in \llbracket 1, n \rrbracket, \forall x_k \in X_k(\Omega),$

$$\mathbf{P}([X_k = x_k]) = \sum_{(x_1, \dots, x_{k-1}, x_{k+1}, \dots, x_n) \in \prod_{m \in \llbracket 1, n \rrbracket - \{k\}} X_m(\Omega)} \mathbf{P} \left( \bigcap_{j=1}^n [X_j = x_j] \right).$$

**T** **Théorème de transfert** Soit  $V = (X_1, \dots, X_n)$  alors  $\mathbf{E}(\varphi(X_1, \dots, X_n)) = \sum_{(x_1, \dots, x_n) \in X_1(\Omega) \times \dots \times X_n(\Omega)} \varphi(x_1, \dots, x_n) \mathbf{P}([X_1 = x_1] \cap \dots \cap [X_n = x_n])$  srr|cv|.

**T** **Caractérisation de la loi d'une fonction d'un vecteur** Soit  $V = (X_1, \dots, X_n)$  et  $\varphi$  une fonction définie sur une partie de  $\mathbf{R}^n$  contenant  $\prod_{k=1}^n X_k(\Omega)$ , alors la *loi* de

$Z = \varphi(V)$  est caractérisée par la donnée de  $Z(\Omega) \subset \text{Im } \varphi$  et par celles de  $\mathbf{P}([Z = z]) = \sum_{\substack{\{(x_1, \dots, x_n) \in X_1(\Omega) \times \dots \times X_n(\Omega) \\ \varphi(x_1, \dots, x_n) = z\}}} \mathbf{P}([X_1 = x_1] \cap \dots \cap [X_n = x_n])$  pour tout  $z$  de  $Z(\Omega)$ .

**Covariance**

**D**  $\textcircled{S}\textcircled{C}$  Soit  $X, Y \in \mathcal{L}^2$ ,  $\text{Cov}(X, Y) = \mathbf{E}((X - \mathbf{E}(X))(Y - \mathbf{E}(Y)))$ .

**P**  $\textcircled{S}\textcircled{C}$  : Soit  $X, Y \in \mathcal{L}^2$ ,

- ▶  $\text{Cov}(X, Y) = \mathbf{E}(XY) - \mathbf{E}(X)\mathbf{E}(Y)$  (théorème de Huygens).
- ▶  $\text{Cov}(X, X) = \mathbf{V}(X) \geq 0$  (positivité).
- ▶  $\text{Cov}(X, Y) = \text{Cov}(Y, X)$  (symétrie).
- ▶ Soit  $X, Y, Z \in \mathcal{L}^2, \forall (a, b) \in \mathbf{R}^2, \text{Cov}(aX + bY, Z) = a \text{Cov}(X, Z) + b \text{Cov}(Y, Z)$

(linéarité à gauche).

- ▶  $\forall (a, b, c, d) \in \mathbf{R}^4, \text{Cov}(aX + b, cY + d) = ac \text{Cov}(X, Y)$ .
- ▶  $\forall k, \forall l, X_k$  et  $Y_l \in \mathcal{L}_d^2, \lambda_k$  et  $\mu_l \in \mathbf{R}$ ,


$$\text{Cov}\left(\sum_{i=1}^n \lambda_i X_i, \sum_{j=1}^m \mu_j Y_j\right) = \sum_{(i,j) \in [1,n] \times [1,m]} \lambda_i \mu_j \text{Cov}(X_i, Y_j) \text{ (bilinearité)}.$$

**T**  $\textcircled{S}\textcircled{C}$  :  $\forall i \in [1, n], X_i \in \mathcal{L}^2, a_i \in \mathbf{R}$ ,

$$\mathbf{V}\left(\sum_{i=1}^n a_i X_i\right) = \sum_{i=1}^n a_i^2 \mathbf{V}(X_i) + 2 \sum_{1 \leq i < j \leq n} a_i a_j \text{Cov}(X_i, X_j).$$

**T** (Identités de polarisation)  $\textcircled{S}\textcircled{C}$  : Soit  $X, Y \in \mathcal{L}_d^2$  alors :

- ▶  $\mathbf{V}(X) + \mathbf{V}(Y) = \frac{1}{2}(\mathbf{V}(X + Y) + \mathbf{V}(X - Y))$ .
- ▶  $\text{Cov}(X, Y) = \frac{1}{4}(\mathbf{V}(X + Y) - \mathbf{V}(X - Y))$ .
- ▶  $\text{Cov}(X, Y) = \frac{1}{2}(\mathbf{V}(X + Y) - \mathbf{V}(X) - \mathbf{V}(Y))$ .
- ▶  $\text{Cov}(X, Y) = \frac{1}{2}(\mathbf{V}(X) + \mathbf{V}(Y) - \mathbf{V}(X - Y))$ .

**T** Soit  $X_1, \dots, X_n \in \mathcal{L}_d^2$  indépendantes, alors  $\mathbf{V}\left(\sum_{i=1}^n X_i\right) = \sum_{i=1}^n \mathbf{V}(X_i)$ .  Réciproque fausse.

**D**  $\textcircled{S}\textcircled{C}$  : Soit  $X, Y \in \mathcal{L}^2 \not\vdash \delta^1 : \rho(X, Y) = \frac{\text{Cov}(X, Y)}{\sqrt{\mathbf{V}(X)\mathbf{V}(Y)}}$ .

**P** ▶  $\textcircled{S}\textcircled{C}$  : Soit  $X, Y \in \mathcal{L}^2 \not\vdash \delta : |\rho(X, Y)| \leq 1$  soit  $|\text{Cov}(X, Y)| \leq \sigma(X)\sigma(Y)$  (Inégalité de Cauchy-Schwarz).

▶  $\textcircled{S}\textcircled{C}$  :  $(|\rho(X, Y)| = 1) \Leftrightarrow (Y = aX + b \text{ p.s.})$ .

<sup>1</sup>Cela veut dire de variances non nulles.

**D** **Matrice de covariance-variance**  $\textcircled{S}\textcircled{C}$  : Soit pour tout  $k$  de  $[1, n]$ ,  $X_k \in \mathcal{L}_d^2$ , on appelle *matrice de covariance-variance du vecteur aléatoire*  $V = (X_1, \dots, X_n)$  la *matrice symétrique réelle* de  $\mathcal{S}_n(\mathbf{R})$  notée  $\Gamma_V$  définie par :  $\Gamma_V = (\text{Cov}(X_i, X_j))_{(i,j) \in [1, n]^2}$ .

**T**  $\textcircled{S}\textcircled{C}$  :  $\forall (a_1, \dots, a_n) \in \mathbf{R}^n, \mathbf{V}\left(\sum_{i=1}^n a_i X_i\right) = {}^t(a_1 \dots a_n) \Gamma_V \begin{pmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix}$ . La

forme quadratique associée à  $\Gamma_V$  qui montre que la matrice  $\Gamma_V$  est positive.


**Indépendance**

**D** ▶  $\textcircled{S}$  :  $X_1 \perp\!\!\!\perp \dots \perp\!\!\!\perp X_n \in \mathcal{L}^1$ , lorsque  $\forall (x_1, \dots, x_n) \in \prod_{i=1}^n X_i(\Omega)$ ,

$$\mathbf{P}\left(\bigcap_{i=1}^n [X_i = x_i]\right) = \prod_{i=1}^n \mathbf{P}([X_i = x_i]).$$

▶  $\textcircled{S}\textcircled{C}$  :  $X_1 \perp\!\!\!\perp \dots \perp\!\!\!\perp X_n$  lorsque  $\forall (x_1, \dots, x_n) \in \mathbf{R}^n$ ,

$$\mathbf{P}\left(\bigcap_{i=1}^n [X_i \leq x_i]\right) = \prod_{i=1}^n \mathbf{P}([X_i \leq x_i]).$$


**T** ▶  $\textcircled{S}\textcircled{C}$  :  $(X \perp\!\!\!\perp Y) \Rightarrow (\forall (\varphi, \psi), \varphi(X) \perp\!\!\!\perp \psi(Y))$   Réciproque fausse.

▶  $\textcircled{S}\textcircled{C}$  :  $(X_1 \perp\!\!\!\perp \dots \perp\!\!\!\perp X_n) \Rightarrow \left(\mathbf{E}\left(\prod_{i=1}^n X_i\right) = \prod_{i=1}^n \mathbf{E}(X_i)\right)$ .


▶  $\textcircled{S}\textcircled{C}$  :  $(X \perp\!\!\!\perp Y) \Rightarrow (\text{Cov}(X, Y) = 0)$ .

▶  $\textcircled{S}\textcircled{C}$  :  $(\text{Cov}(X, Y) \neq 0) \Rightarrow (X \not\perp\!\!\!\perp Y)$ .

▶  $\textcircled{S}\textcircled{C}$  :   $(\text{Cov}(X, Y) = 0) \Rightarrow ?$

▶  $\textcircled{S}\textcircled{C}$  :  $(X \perp\!\!\!\perp Y) \Rightarrow (\rho(X, Y) = 0)$   Réciproque fausse.

▶  $\textcircled{S}\textcircled{C}$  :  $(\rho(X, Y) \neq 0) \Rightarrow (X \not\perp\!\!\!\perp Y)$ .

▶  $\textcircled{S}\textcircled{C}$  :   $(\rho(X, Y) = 0) \Rightarrow ?$

▶  $\textcircled{S}$  :  $(X \perp\!\!\!\perp Y) \Rightarrow \left(\begin{cases} \mathbf{E}(X | [Y = y_j]) = \mathbf{E}(X) \\ \mathbf{E}(Y | [X = x_i]) = \mathbf{E}(Y) \end{cases}\right)$ .

▶  $\textcircled{S}\textcircled{C}$  :  $\forall (a_1, \dots, a_n) \in \mathbf{R}^n, (X_1 \perp\!\!\!\perp \dots \perp\!\!\!\perp X_n) \Rightarrow \left(\mathbf{V}\left(\sum_{i=1}^n a_i X_i\right) = \sum_{i=1}^n a_i^2 \mathbf{V}(X_i)\right)$ .

▶  $\textcircled{S}\textcircled{C}$  : **Lemme des coalitions**  $(X_1 \perp\!\!\!\perp \dots \perp\!\!\!\perp X_{n+m}) \Rightarrow (\forall (\varphi, \psi), \varphi(X_1, \dots, X_n) \perp\!\!\!\perp \psi(X_{n+1}, \dots, X_{n+m}))$  ((HP) on peut "bordéliser" comme on veut les variables aléatoires avec autant de fonctions que l'on veut).

**T** **Convolution**

▶  $\textcircled{S}$   $(X \perp\!\!\!\perp Y) \Rightarrow (\mathbf{P}([X + Y = z]) = \sum_{x \in \{ \substack{x \in X(\Omega) \\ z-x \in Y(\Omega) \}} } \mathbf{P}([X = x]) \mathbf{P}([Y = z - x]))$

►  $\textcircled{C}$  ( $X \perp\!\!\!\perp Y$ )  $\Rightarrow$   $\left( f_{X+Y}(x) = \int_{-\infty}^{+\infty} f_X(t) f_Y(x-t) dt = \int_{-\infty}^{+\infty} f_X(x-t) f_Y(t) dt \right)$ ,  
 $f_{X+Y}$  est  $\mathcal{C}^0$  presque partout.

### INÉGALITÉS DE CONCENTRATION

#### T Inégalité de Markov (I.M.)

►  $\textcircled{S}\textcircled{C}$  : Soit  $X \in \mathcal{L}^1$  à valeurs positives, alors  $\forall \varepsilon > 0$ ,  $\mathbf{P}([X \geq \varepsilon]) \leq \frac{\mathbf{E}(X)}{\varepsilon}$ .  
 ► Ce qui se généralise pour  $\forall r > 0$ ,  $X \in \mathcal{L}^r$ ,  $\forall \varepsilon > 0$ ,  $\mathbf{P}([|X| \geq \varepsilon]) \leq \frac{\mathbf{E}(|X|^r)}{\varepsilon^r}$ .

**T Inégalité de Bienaymé-Tchebychev (I.B.T.)**  $\textcircled{S}\textcircled{C}$  : Soit  $X \in \mathcal{L}^2$  admettant variance non nulle, alors  $\forall \varepsilon > 0$ ,  $\mathbf{P}([|X - \mathbf{E}(X)| \geq \varepsilon]) \leq \frac{\mathbf{V}(X)}{\varepsilon^2}$ .

### CONVERGENCES

#### Convergence en probabilité

**D**  $(X_n)_{n \in \mathbf{N}} \xrightarrow{\mathbf{P}} X$  lorsque  $\forall \varepsilon > 0$ ,  $\lim_{n \rightarrow +\infty} \mathbf{P}([|X_n - X| \geq \varepsilon]) = 0$  ou  
 $\lim_{n \rightarrow +\infty} \mathbf{P}([|X_n - X| < \varepsilon]) = 1$ .

**P** ►  $\textcircled{S}\textcircled{C}$  :  $\left( (X_n)_{n \in \mathbf{N}} \xrightarrow{\mathbf{P}} X \right) \Leftrightarrow \left( (X_n - X)_{n \in \mathbf{N}} \xrightarrow{\mathbf{P}} 0 \right)$ .

►  $\textcircled{S}\textcircled{C}$  :  $\left( (X_n)_{n \in \mathbf{N}} \xrightarrow{\mathbf{P}} X \right) \not\Leftrightarrow \left( \lim_{n \rightarrow +\infty} \mathbf{E}(X_n) = \mathbf{E}(X) \text{ et } \lim_{n \rightarrow +\infty} \mathbf{V}(X_n - X) = 0 \right)$ .

**T**  $\left( \lim_{n \rightarrow +\infty} \mathbf{E}(X_n) = a \in \mathbf{R} \text{ et } \lim_{n \rightarrow +\infty} \mathbf{V}(X_n) = 0 \right) \Rightarrow \left( (X_n)_{n \in \mathbf{N}^*} \xrightarrow{\mathbf{P}} a \right)$ .

**P** (pas vraiment au pgme mais ...)

►  $\textcircled{S}\textcircled{C}$  :  $\left( (|X_n|)_{n \in \mathbf{N}} \xrightarrow{\mathbf{P}} 0 \right) \Leftrightarrow \left( (X_n)_{n \in \mathbf{N}} \xrightarrow{\mathbf{P}} 0 \right)$ .

►  $\textcircled{S}\textcircled{C}$  :  $\left( (X_n)_{n \in \mathbf{N}} \xrightarrow{\mathbf{P}} X \text{ et } (X_n)_{n \in \mathbf{N}} \xrightarrow{\mathbf{P}} Y \right) \Rightarrow (X = Y \text{ p.s.})$ .

**T Slutsky** (hors programme)  $\textcircled{S}\textcircled{C}$  : Si  $(X_n)_{n \in \mathbf{N}} \xrightarrow{\mathbf{P}} X$  et si  $f \in \mathcal{C}^0(\mathbf{R})$  alors  
 $(f(X_n))_{n \in \mathbf{N}} \xrightarrow{\mathbf{P}} f(X)$ .

**P** ►  $\textcircled{S}\textcircled{C}$  : Si  $(X_n)_{n \in \mathbf{N}} \xrightarrow{\mathbf{P}} X$  et  $(Y_n)_{n \in \mathbf{N}} \xrightarrow{\mathbf{P}} Y$  alors  $\forall (a, b) \in \mathbf{R}^2$ ,  
 $(aX_n + bY_n)_{n \in \mathbf{N}} \xrightarrow{\mathbf{P}} aX + bY$ .

►  $(X_n Y_n)_{n \in \mathbf{N}} \xrightarrow{\mathbf{P}} XY$ .

►  $\left( \frac{X_n}{Y_n} \right)_{n \in \mathbf{N}} \xrightarrow{\mathbf{P}} \frac{X}{Y}$  avec  $\mathbf{P}([Y = 0]) = 0$ .

#### T Loi faible des grands nombres

►  $\textcircled{S}\textcircled{C}$  : Soit  $(X_k)_{k \in \mathbf{N}^*}$  deux à deux non corrélées, (i.e. les covariances deux à deux sont nulles) d'espérance commune  $m$  et de variance commune  $\sigma^2$ . Soit  $\overline{X}_n = \frac{X_1 + \dots + X_n}{n}$   
 alors  $(\overline{X}_n)_{n \in \mathbf{N}^*} \xrightarrow{\mathbf{P}} m$ .

►  $\textcircled{S}$  : Si  $\forall k \in \llbracket 1, n \rrbracket$ ,  $X_k \hookrightarrow \mathcal{B}(p)$  alors en posant  $F_n = \frac{X_1 + \dots + X_n}{n}$  on a :  $\forall \varepsilon > 0$ ,  
 $\mathbf{P}([|F_n - p| \geq \varepsilon]) \leq \frac{p(1-p)}{n\varepsilon^2} \leq \frac{1}{4n\varepsilon^2}$ .

#### Convergence en loi

**D**  $(X_n)_{n \in \mathbf{N}} \xrightarrow{\mathcal{L}} X$  lorsque  $\lim_{n \rightarrow +\infty} F_{X_n}(x) = F_X(x)$  en tout point où  $F_X$  est  $\mathcal{C}^0$  sur une partie de  $\mathbf{R}$ .

**T**  $\textcircled{S}\textcircled{C}$  : Soit  $a$  et  $b$  deux réels tel que  $a < b$  on a :

$\lim_{n \rightarrow +\infty} \mathbf{P}([a < X_n \leq b]) = \mathbf{P}([a < X \leq b])$ .

**T**  $\textcircled{S}$  :  $\left( (X_n)_{n \in \mathbf{N}} \xrightarrow{\mathcal{L}} X \right) \Leftrightarrow (\forall n \in \mathbf{N}, X_n(\Omega) \subset X(\Omega) \text{ et } \forall k \in \mathbf{N}, \lim_{n \rightarrow +\infty} \mathbf{P}([X_n = x_k]) = \mathbf{P}([X = x_k]))$ .

#### T Théorème de la limite centrée (TCL)

►  $\textcircled{S}\textcircled{C}$  : Soit  $(X_n)_{n \in \mathbf{N}^*}$  i.i.d. alors  $(S_n^*)_{n \in \mathbf{N}^*} \xrightarrow{\mathcal{L}} N$  où  $N \hookrightarrow N(0, 1)$  où  $S_n = \sum_{k=1}^n X_k$ ,  
 et  $S_n^* = \frac{S_n - \mathbf{E}(S_n)}{\sigma(S_n)}$ .

Alors  $\forall x \in \mathbf{R}$ ,  $\lim_{n \rightarrow +\infty} \mathbf{P}([S_n \leq x]) = \Phi(x) = \int_{-\infty}^x \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-t^2/2} dt$ .

► Le TCL existe aussi en version moyenne.

**T**  $\textcircled{S}\textcircled{C}$  :  $\forall a \in \mathbf{R}$ ,  $\left( (X_n) \xrightarrow{\mathcal{L}} a \right) \Rightarrow \left( (X_n) \xrightarrow{\mathbf{P}} a \right)$ .

#### Approximations

**T (Hypergéométrique par binomiale)**  $\forall k \in \mathbf{N}$ ,  $X_k \hookrightarrow \mathcal{H}(N_k, n, p)$  où  $n \in \mathbf{N}$  et  $p \in ]0, 1[$  fixés. Supposons que  $\forall k \in \mathbf{N}$ ,  $pN_k$  et  $N_k(1-p) \in \mathbf{N}$  et  $\lim_{k \rightarrow +\infty} N_k = +\infty$  alors  
 $(X_k)_{k \in \mathbf{N}} \xrightarrow{\mathcal{L}} X$  où  $X \hookrightarrow \mathcal{B}(n, p)$  (condition :  $N \geq 10n$ ).

**T (Binomiale par Poisson)**  $\forall n \in \mathbf{N}$ ,  $X_n \hookrightarrow \mathcal{B}(n, p_n)$  avec  $\lim_{n \rightarrow +\infty} np_n = \lambda$ ,  $\lambda > 0$ ,  
 alors  $(X_n)_{n \in \mathbf{N}} \xrightarrow{\mathcal{L}} X$  où  $X \hookrightarrow \mathcal{P}(\lambda)$  (conditions :  $n \geq 30, p \leq 0, 1$ ).

**T (Binomiale par normale)**  $\forall n \in \mathbf{N}^*$ ,  $X_n \hookrightarrow \mathcal{B}(n, p)$ , ainsi  $S_n = \sum_{k=1}^n X_k \hookrightarrow \mathcal{B}(n, p)$ . Alors  $(S_n^*)_{n \in \mathbf{N}^*} \xrightarrow{\mathcal{L}} N$  où  $N \hookrightarrow \mathcal{N}(0, 1)$  avec  $\forall n \in \mathbf{N}^*$ ,  $S_n^* = \frac{S_n - np}{\sqrt{np(1-p)}}$   
 (conditions :  $n \geq 30, np \geq 5$  et  $nq \geq 5$ ).

**T (Poisson par normale)**  $\forall n \in \mathbf{N}$ ,  $X_n \hookrightarrow \mathcal{B}(n, p_n)$  avec  $\lim_{n \rightarrow +\infty} np_n = \lambda$ ,  $\lambda > 0$ ,  
 alors  $(X_n)_{n \in \mathbf{N}} \xrightarrow{\mathcal{L}} X$  où  $X \hookrightarrow \mathcal{P}(\lambda)$  (condition :  $\lambda \geq 15$ ).

### ESTIMATIONS

#### Estimation ponctuelle

Soit  $n \in \mathbf{N}^*$ , et  $\theta$  un réel de  $\Theta$  une partie de  $\mathbf{R}$  et  $g : \Theta \rightarrow \mathbf{R}$ .

**D** Soit  $(X_1, X_2, \dots, X_n)$  un  $n$ -éch d'une var  $X$  **i.i.d.**, on appelle **statistique** ou **estimateur de  $g(\theta)$** , toute suite de variables  $(T_n)_n$  où  $\forall n, T_n = \varphi_n(X_1, X_2, \dots, X_n)$ , fonction de  $X_1, X_2, \dots, X_n$  indépendante de  $\theta$ . C'est une variable aléatoire réelle.

**D** On dit que  $(T_n)_n$  est **convergent** ou **consistant** de  $g(\theta)$  lorsque  $(T_n)_n \xrightarrow{\mathbf{P}} g(\theta)$ .

**D** **Biais d'un estimateur par rapport à  $g(\theta)$**  :  $b_{T_n}(\theta) = \mathbf{E}_\theta(T_n - g(\theta))$ .

► Si  $b_{T_n}(\theta) = 0$ , on dit que l'**estimateur est sans biais**.

► Si  $\lim_{n \rightarrow +\infty} b_{T_n}(\theta) = 0$ , on dit que l'**estimateur est asymptotiquement sans biais**.

**T**  $\textcircled{C}$  : Si  $b_{T_n}(\theta) = 0$  soit si  $\lim_{n \rightarrow +\infty} b_{T_n}(\theta) = 0$  et  $\lim_{n \rightarrow +\infty} \mathbf{V}_\theta(T_n) = 0$  alors  $(T_n)$  est

convergent soit  $(T_n)_n \xrightarrow{\mathbf{P}} g(\theta)$ .

**D** On appelle **risque quadratique moyen** de  $T_n$  :  $r_{T_n}(\theta) = \mathbf{E}_\theta((T_n - g(\theta))^2)$ .

**T**  $\textcircled{C}$  :  $r_{T_n}(\theta) = \mathbf{V}_\theta(T_n) + b_{T_n}^2(\theta)^2$ .

**T**  $\textcircled{C}$  :  $\left(\lim_{n \rightarrow +\infty} r_{T_n}(\theta) = 0\right) \Rightarrow \left((T_n)_n \xrightarrow{\mathbf{P}} g(\theta)\right)$ .

### Estimateurs de paramètres usuelles sans biais et convergents

**Moyenne empirique** Soit  $n$  un entier naturel non nul,  $\mu$  un réel inconnu que l'on cherche à estimer et  $\sigma$  strictement positif.

**D**  $\textcircled{C}$  :  $\bar{X}_n = \frac{1}{n} \sum_{k=1}^n X_k$  où le  $n$ -échantillon est tel que  $\forall k \in \llbracket 1, n \rrbracket, \mathbf{E}(X_k) = \mu$

inconnue.

**T**  $\textcircled{C}$  :  $\mathbf{E}(\bar{X}_n) = \mu$  et  $\mathbf{V}(\bar{X}_n) = \frac{\sigma^2}{n}$  où  $\mu$  est un réel et

**T** ►  $\textcircled{C}$  :  $(\forall k \in \llbracket 1, n \rrbracket, X_k \hookrightarrow \mathcal{N}(\mu, \sigma^2)) \Rightarrow \left(\bar{X}_n \hookrightarrow \mathcal{N}\left(\mu, \frac{\sigma^2}{n}\right)\right)$  où  $\mu$  est un réel et

$\sigma$  strictement positif.

►  $\textcircled{C}$  :  $(\forall k \in \llbracket 1, n \rrbracket, X_k \not\hookrightarrow \mathcal{N}(\mu, \sigma^2) \text{ voire de loi commune ??}) \Rightarrow \left(\bar{X}_n \underset{\approx}{\hookrightarrow} \mathcal{N}\left(\mu, \frac{\sigma^2}{n}\right)\right)$

par le TCL pour  $n$  grand, où  $\mu$  est un réel et  $\sigma$  strictement positif.

**T**  $\textcircled{C}$  :  $(\bar{X}_n) \xrightarrow{\mathbf{P}} \mu$ .

**Fréquence empirique** Soit  $n \in \mathbf{N}^*$ ,  $p$  et  $q$  deux réels de  $]0, 1[$  inconnus donc à estimer, tel que  $p + q = 1$ .

**D**  $\textcircled{S}$  :  $F_n = \frac{1}{n} \sum_{k=1}^n X_k$  où le  $n$ -échantillon est tel que  $\forall k \in \llbracket 1, n \rrbracket, X_k \hookrightarrow \mathcal{B}(p)$  où  $p$

est inconnu.

**T**  $\mathbf{E}(F_n) = p$  et  $\mathbf{V}(F_n) = \frac{pq}{n}$ .

**T**  $\textcircled{S}$  :  $\bar{X}_n \underset{\approx}{\hookrightarrow} \mathcal{N}\left(p, \frac{pq}{n}\right)$  par le **TCL** pour  $n$  grand,  $np \geq 5$  et  $nq \geq 5$ .

**T**  $\textcircled{S}$  :  $(F_n) \xrightarrow{\mathbf{P}} p$

**Variance empirique** Soit  $n \in \mathbf{N}^*$ , et  $\theta$  un réel de  $\Theta$  une partie de  $\mathbf{R}$ .

**D**  $\textcircled{C}$  :  $S_n^2 = \frac{1}{n} \sum_{k=1}^n (X_k - \bar{X}_n)^2$  où le  $n$ -échantillon est tel que  $\forall k, \mathbf{E}(X_k) = m$  connue et  $\mathbf{V}(X_k) = \sigma^2$  inconnue.

**T**  $\textcircled{C}$  :  $S_n^2 = \frac{1}{n} \sum_{k=1}^n X_k^2 - (\bar{X}_n)^2$ .

**T**  $\textcircled{C}$  :  $\mathbf{E}(S_n^2) = \left(\frac{n-1}{n}\right) \sigma^2$ .

**T**  $\textcircled{C}$  :  $\left(\frac{n}{n-1} S_n^2\right) \xrightarrow{\mathbf{P}} \sigma^2$ .

### Estimation par intervalle de confiance de $g(\theta)$ au risque $\alpha$ ( $\text{IC}_\alpha(\theta)$ )

**D** L'intervalle aléatoire  $[U_n, V_n]$  est un **intervalle de confiance de  $g(\theta)$  au niveau  $1 - \alpha$**  si  $\mathbf{P}([U_n, V_n] \ni g(\theta)) \geq 1 - \alpha$  autrement dit si  $\mathbf{P}([U_n \leq g(\theta) \leq V_n]) \geq 1 - \alpha$  (ce qui est appelé le **risque**).

**T**  $\text{IC}_\alpha(p) = \left[ F_n - u_{1-\alpha/2} \sqrt{\frac{F_n(1-F_n)}{n}} ; F_n + u_{1-\alpha/2} \sqrt{\frac{F_n(1-F_n)}{n}} \right]$  et  $\text{IC}_\alpha(p) \subset \left[ F_n - \frac{u_{1-\alpha/2}}{2\sqrt{n}} ; F_n + \frac{u_{1-\alpha/2}}{2\sqrt{n}} \right]$  (condition  $\min(nu_n, nv_n, n(1-u_n), n(1-v_n)) \geq 5$ ).

**T**  $\textcircled{C}$  :  $\text{IC}_\alpha(\mu) = \left[ \bar{X}_n - u_{1-\alpha/2} \frac{\sigma}{\sqrt{n}} ; \bar{X}_n + u_{1-\alpha/2} \frac{\sigma}{\sqrt{n}} \right]$  (condition  $n \geq 30$ ). Si  $\sigma$  est inconnu, l'estimer par la réalisation de  $\sqrt{\frac{n}{n-1}} S_n$  noté  $s$  ce qui donne :  $\text{IC}_\alpha(\mu) =$

$\left[ \bar{X}_n - u_{1-\alpha/2} \frac{s}{\sqrt{n}} ; \bar{X}_n + u_{1-\alpha/2} \frac{s}{\sqrt{n}} \right]$ .

### LOIS

#### Loi de Bernoulli $\textcircled{S}$

► **Notation** :  $X \hookrightarrow \mathcal{B}(p)$

► **Paramètre** :  $p \in ]0, 1[$

► **Epreuve type** : épreuve amenant deux issues seulement : succès ou échec.

►  $X(\Omega) = \{0, 1\}$

►  $\mathbf{P}([X = 0]) = 1 - p ; \mathbf{P}([X = 1]) = p$

►  $F_X(x) = \begin{cases} 0 & \text{si } x < 0 \\ 1 - p & \text{si } x \in [0, 1[ \\ 1 & \text{si } x \geq 1 \end{cases}$

►  $\mathbf{E}(X) = p$

►  $\mathbf{V}(X) = p(1 - p)$

►  $(X \hookrightarrow \mathcal{B}(p)) \iff (1 - X \hookrightarrow \mathcal{B}(1 - p))$

►  $(X \hookrightarrow \mathcal{B}(1, p)) \iff (X \hookrightarrow \mathcal{B}(p))$

►  $X_1, X_2, \dots, X_n$  **i.i.d.** |  $(\forall k \in \llbracket 1, n \rrbracket, X_k \hookrightarrow \mathcal{B}(p)) \implies \left(\sum_{k=1}^n X_k \hookrightarrow \mathcal{B}(n, p)\right)$

#### Variable indicatrice $\textcircled{S}$

**D**  $\forall A \in \mathcal{A}, \mathbf{1}_A = \begin{cases} 1 & \text{si } A \\ 0 & \text{si } \bar{A} \end{cases}$ . Par définition *une variable indicatrice est donc une*

*variable de Bernoulli.*

**P**  $\forall A \in \mathcal{A}, \mathbf{E}(\mathbf{1}_A) = \mathbf{P}(A), \mathbf{V}(\mathbf{1}_A) = \mathbf{P}(A)(1 - \mathbf{P}(A)).$

### Loi binomiale $\textcircled{S}$

► **Notation** :  $X \hookrightarrow \mathcal{B}(n, p)$

► **Paramètres** :  $n \in \mathbf{N}^*, p \in ]0, 1[$

► **Epreuve type** : succession de  $n$  épreuves de **Bernoulli<sup>2</sup> indépendantes** et de même paramètre  $p$ .

►  $X(\Omega) = \llbracket 0, n \rrbracket$

►  $\forall k \in \llbracket 0, n \rrbracket, \mathbf{P}([X = k]) = \binom{n}{k} p^k (1 - p)^{n-k}$

►  $\mathbf{E}(X) = np$

►  $\mathbf{V}(X) = np(1 - p)$

►  $(X \hookrightarrow \mathcal{B}(n, p)) \iff (n - X \hookrightarrow \mathcal{B}(n, 1 - p))$

►  $(X \hookrightarrow \mathcal{B}(1, p)) \iff (X \hookrightarrow \mathcal{B}(p))$

►  $X_1, X_2, \dots, X_n$  *i.i.d.* |  $(\forall k \in \llbracket 1, n \rrbracket, X_k \hookrightarrow \mathcal{B}(p)) \implies \left( \sum_{k=1}^n X_k \hookrightarrow \mathcal{B}(n, p) \right)$

►  $\mathcal{B}(n_1, p) * \dots * \mathcal{B}(n_l, p) \hookrightarrow \mathcal{B}\left(\sum_{k=1}^l n_k, p\right)$  (**stabilité** de la loi binomiale pour la

somme de variables **indépendantes**)

### Loi de Dirac $\textcircled{S}$

► **Notation** :  $X \hookrightarrow \delta_c$

► **Paramètre** :  $c \in \mathbf{R}$

► **Epreuve type** : numéro associée à une boule tirée d'une urne ne contenant que des boules ayant le même numéro  $c$ .

►  $X(\Omega) = \{c\}$

►  $\mathbf{P}([X = c]) = 1$

►  $F_X(x) = \begin{cases} 0 & \text{si } x < c \\ 1 & \text{si } x \geq c \end{cases}$

►  $\mathbf{E}(X) = c$

►  $\mathbf{V}(X) = 0$

►  $(\mathbf{V}(X) = 0) \iff (X \hookrightarrow \delta_c)$

►  $(\mathbf{E}(X^2) = 0) \iff (X \hookrightarrow \delta_0)$

### Loi exponentielle $\textcircled{C}$

► **Notation** :  $X \hookrightarrow \varepsilon(\lambda)$

► **Paramètre** :  $\lambda \in \mathbf{R}_+^*$

<sup>2</sup>Une épreuve de Bernoulli est une épreuve à deux issues seulement.

► **Epreuve type** : temps d'attente entre deux phénomènes indépendants tels que des arrivées à un guichet, ou des appels téléphoniques.

►  $X(\Omega) = \mathbf{R}_+$

►  $f_X(x) = \begin{cases} 0 & \text{si } x < 0 \\ \lambda e^{-\lambda x} & \text{si } x \geq 0 \end{cases}$

►  $F_X(x) = \begin{cases} 0 & \text{si } x < 0 \\ 1 - e^{-\lambda x} & \text{si } x \geq 0 \end{cases}$

►  $\mathbf{E}(X) = \frac{1}{\lambda}$

►  $\mathbf{V}(X) = \frac{1}{\lambda^2}$

►  $(X \hookrightarrow \varepsilon(\lambda)) \iff (\forall (x, y) \in \mathbf{R}_+^2, \mathbf{P}_{[X > x]}([X > x + y]) = \mathbf{P}([X > y]))$  (**absence de mémoire**) ce qui s'est passé sur l'intervalle  $] -\infty, x]$  n'affecte en rien ce qui se passera sur l'intervalle  $]x, x + y]$

►  $\varepsilon(\lambda) = \Gamma\left(\frac{1}{\lambda}, 1\right)$

►  $\underbrace{\varepsilon(\lambda) * \dots * \varepsilon(\lambda)}_{n \text{ fois}} = \Gamma\left(\frac{1}{\lambda}, n\right)$

► Soit  $Y \hookrightarrow \mathcal{P}(\lambda x)$  et  $X \hookrightarrow \varepsilon(\lambda)$  alors  $\mathbf{P}([X > x]) = \mathbf{P}([Y = 0])$

► Si  $X \hookrightarrow \varepsilon(\lambda)$  alors  $\lfloor X \rfloor \hookrightarrow \mathcal{G}_{\mathbf{N}}(p)$  (hors programme mais ...)

### Loi grand gamma $\textcircled{C}$

► **Notation** :  $X \hookrightarrow \Gamma(b, t)$

► **Paramètres** :  $b \in \mathbf{R}_+^*, t \in \mathbf{R}_+^*$

►  $X(\Omega) = \mathbf{R}_+^*$

►  $f_X(x) = \begin{cases} 0 & \text{si } x \leq 0 \\ \frac{e^{-\frac{x}{t}} x^{b-1}}{\Gamma(b) t^b} & \text{si } x > 0 \end{cases}$

►  $\mathbf{E}(X) = bt$

►  $\mathbf{V}(X) = b^2 t$

►  $\forall (t_1, t_2) \in (\mathbf{R}_+^*)^2, \int_0^1 v^{t_1-1} (1-v)^{t_2-1} dv = \frac{\Gamma(t_1)\Gamma(t_2)}{\Gamma(t_1+t_2)}$

►  $\Gamma(1, t) = \gamma(t)$

►  $\Gamma\left(\frac{1}{\lambda}, 1\right) = \varepsilon(\lambda)$

►  $(X \hookrightarrow \gamma(t)) \iff (bX \hookrightarrow \Gamma(b, t))$

►  $(X \hookrightarrow \Gamma(b, t)) \iff \left(\frac{X}{b} \hookrightarrow \gamma(t)\right)$

►  $(X \hookrightarrow \Gamma(b, t)) \iff (b'X \hookrightarrow \Gamma(bb', t))$  où  $b' \in \mathbf{R}_+^*$

►  $\Gamma(b, t_1) * \dots * \Gamma(b, t_n) = \Gamma\left(b, \sum_{k=1}^n t_k\right)$

►  $X_1, X_2, \dots, X_n$  *i.i.d.* |  $(\forall k \in \llbracket 1, n \rrbracket, X_k \hookrightarrow \mathcal{N}(0, 1)) \implies \left(\sum_{k=1}^n X_k^2 \hookrightarrow \Gamma\left(2, \frac{n}{2}\right)\right)$  (loi du chi-deux à  $n$  degrés de liberté, hors programme mais ...)

►  $(X \hookrightarrow \Gamma(b, n) \text{ et } n \geq 30) \implies (X \underset{\simeq}{\hookrightarrow} \mathcal{N}(bn, b^2n))$  (hors programme mais ...)

### Loi petit gamma ©

► **Notation** :  $X \hookrightarrow \gamma(t)$

► **Paramètre** :  $t \in \mathbf{R}_+^*$

►  $X(\Omega) = \mathbf{R}_+^*$

$$\text{► } f_X(x) = \begin{cases} 0 & \text{si } x \leq 0 \\ \frac{e^{-x}x^{t-1}}{\Gamma(t)} & \text{si } x > 0 \end{cases}$$

►  $\mathbf{E}(X) = t$

►  $\mathbf{V}(X) = t$

►  $\gamma(t) = \Gamma(1, t)$

$$\text{► } \underbrace{\gamma(t_1) * \dots * \gamma(t_n)}_{n \text{ fois}} = \gamma\left(\sum_{k=1}^n t_k\right)$$

### Loi géométrique ©

► **Notation** :  $X \hookrightarrow \mathcal{G}(p)$

► **Paramètre** :  $p \in ]0, 1[$

► **Epreuve type** : c'est le rang d'apparition du premier succès lors d'une **succession illimitée** d'épreuves de Bernoulli.

►  $X(\Omega) = \mathbf{N}^*$

►  $\forall k \in \mathbf{N}^*, \mathbf{P}([X = k]) = q^{k-1}p$  avec  $q = 1 - p$

$$\text{► } F_X(x) = \begin{cases} 0 & \text{si } x < 1 \\ 1 - q^k & \text{si } x \in [k, k+1[, \quad k \in \mathbf{N}^* \end{cases} \text{ avec } q = 1 - p$$

►  $\mathbf{E}(X) = \frac{1}{p}$

►  $\mathbf{V}(X) = \frac{q}{p^2}$  avec  $q = 1 - p$

►  $(X \hookrightarrow \mathcal{G}(p)) \Leftrightarrow (\forall (m, n) \in \mathbf{N}^2, \mathbf{P}_{[X > n]}([X > m + n]) = \mathbf{P}([X > m]))$  (**absence de mémoire**) ce qui s'est passé sur l'intervalle  $]-\infty, n]$  n'affecte en rien ce qui se passera sur l'intervalle  $]n, n + m]$ .

►  $\underbrace{\mathcal{G}(p) * \dots * \mathcal{G}(p)}_{n \text{ fois}} = \mathcal{P}(r, p)$  (loi de Pascal) (Hors programme mais ...)

### Loi hypergéométrique ©

► **Notation** :  $X \hookrightarrow \mathcal{H}(N, n, p)$

► **Paramètres** :  $N \in \mathbf{N}^*, n \in \llbracket 0, N \rrbracket, p \in ]0, 1[ \mid (Np, N(1-p)) \in \mathbf{N}^2$

► **Epreuve type** : c'est le nombre de boules blanches obtenues à partir d'une succession de  $n$  tirages effectués sans remise à partir d'une urne bicolore.

►  $X(\Omega) = \llbracket \max(0, n - Nq), \min(Np, n) \rrbracket$

►  $\forall k \in \llbracket 0, n \rrbracket, \mathbf{P}([X = k]) = \frac{\binom{Np}{k} \binom{Nq}{n-k}}{\binom{N}{n}}$

►  $\mathbf{E}(X) = np$

►  $\mathbf{V}(X) = np(1-p) \left(\frac{N-n}{N-1}\right)$  (savoir retrouver)

► **Approximation** :  $(X \hookrightarrow \mathcal{H}(N, n, p) \text{ et } N \geq 10n) \implies (X \underset{\simeq}{\hookrightarrow} \mathcal{B}(n, p))$

### Loi normale centrée et réduite ou de Laplace-Gauss ©

► **Notation** :  $X \hookrightarrow \mathcal{N}(0, 1)$

► **Paramètres** : 0 et 1

►  $X(\Omega) = \mathbf{R}$

►  $\forall x \in \mathbf{R}, f_X(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{1}{2}x^2}$

► **Intégrale de Gauss**

$$\text{► } \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{x^2}{2}} dx = 1$$

$$\text{► } \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-x^2} dx = \sqrt{\pi}$$

►  $\forall x \in \mathbf{R}, \Phi(x) = \int_{-\infty}^x \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{t^2}{2}} dt$  (intégrale tabulée)

►  $\forall x \in \mathbf{R}, \Phi(-x) = 1 - \Phi(x)$  (ie  $\Phi - \frac{1}{2}$  est impaire)

►  $\Phi(0) = 1/2$

► **Mode** : 0

► **Médiane** : 0

►  $\mathbf{E}(X) = 0$

►  $\mathbf{V}(X) = 1$

►  $\mathbf{E}(X^n) = \begin{cases} 0 & \text{si } n \in 2\mathbf{N} + 1 \\ \frac{(2m)!}{2^m m!} & \text{si } n = 2m \in 2\mathbf{N} \end{cases}$  (à retrouver !)

►  $(\frac{X-m}{\sigma} \hookrightarrow \mathcal{N}(0, 1)) \Leftrightarrow (X \hookrightarrow \mathcal{N}(m, \sigma^2))$

► **Stabilité de la loi normale** pour la somme de variables **indépendantes**

◆  $\underbrace{\mathcal{N}(0, 1) * \dots * \mathcal{N}(0, 1)}_{n \text{ fois}} = \mathcal{N}(0, n)$

◆  $\underbrace{\mathcal{N}(m, \sigma^2) * \dots * \mathcal{N}(m, \sigma^2)}_{n \text{ fois}} = \mathcal{N}(nm, n\sigma^2)$

◆  $X_1, X_2, \dots, X_n$  **i.i.d.** |  $(\forall k \in \llbracket 1, n \rrbracket, X_k \hookrightarrow \mathcal{N}(0, 1)) \implies \left(\sum_{k=1}^n X_k^2 \hookrightarrow \Gamma\left(2, \frac{n}{2}\right)\right)$  (hors

programme mais ...)

► **Approximations** :

$\left(\begin{cases} X \hookrightarrow \mathcal{B}(n, p) \\ n \geq 30 \quad np \geq 5 \quad n(1-p) \geq 5 \end{cases}\right) \implies (X \underset{\simeq}{\hookrightarrow} \mathcal{N}(np, np(1-p)))$

$\left(\begin{cases} X \hookrightarrow \mathcal{P}(\lambda) \\ \lambda \geq 15 \end{cases}\right) \implies (X \underset{\simeq}{\hookrightarrow} \mathcal{N}(\lambda, \lambda))$

### Loi normale quelconque ou de Laplace-Gauss ©

► **Notation** :  $X \hookrightarrow \mathcal{N}(m, \sigma^2)$

► **Paramètres** :  $m \in \mathbf{R}$  et  $\sigma^2 \in \mathbf{R}_+^*$

►  $X(\Omega) = \mathbf{R}$

►  $\forall x \in \mathbf{R}, f_X(x) = \frac{1}{\sigma\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{1}{2}\left(\frac{x-m}{\sigma}\right)^2}$

► **Mode** :  $m$

► **Médiane** :  $m$

►  $\mathbf{E}(X) = m$

►  $\mathbf{V}(X) = \sigma^2$

►  $(X \hookrightarrow \mathcal{N}(m, \sigma^2)) \iff \left(\frac{X-m}{\sigma} \hookrightarrow \mathcal{N}(0, 1)\right)$  (théorème fondamental de la loi normale)

►  $\mathcal{N}(m_1, \sigma_1^2) * \dots * \mathcal{N}(m_n, \sigma_n^2) = \mathcal{N}\left(\sum_{k=1}^n m_k, \sum_{k=1}^n \sigma_k^2\right)$  (**stabilité** de la loi normale pour la **somme** de variables **indépendantes**)

► **Approximations** :

◆  $\left(\begin{cases} X \hookrightarrow \mathcal{B}(n, p) \\ n \geq 30 \quad np \geq 5 \quad n(1-p) \geq 5 \end{cases}\right) \Rightarrow \left(X \underset{\approx}{\hookrightarrow} \mathcal{N}(np, np(1-p))\right)$

◆  $\left(\begin{cases} X \hookrightarrow \mathcal{P}(\lambda) \\ \lambda \geq 15 \end{cases}\right) \Rightarrow \left(X \underset{\approx}{\hookrightarrow} \mathcal{N}(\lambda, \lambda)\right)$

◆  $\left((X_n)_{n \geq 1} \text{ i.i.d.}\right) \Rightarrow \left(\frac{\sum_{k=1}^n X_k - \mathbf{E}\left(\sum_{k=1}^n X_k\right)}{\sigma\left(\sum_{k=1}^n X_k\right)}\right)_{n \geq 1} \xrightarrow{\mathcal{L}} N \text{ où } N \hookrightarrow \mathcal{N}(0, 1)$  (**TCL**)

### Loi de Poisson (S)

► **Notation** :  $X \hookrightarrow \mathcal{P}(\lambda)$

► **Paramètre** :  $\lambda \in \mathbf{R}_+^*$

► **Epreuve type** : nombre d'apparitions d'un phénomène rare durant un intervalle de temps donné.

►  $X(\Omega) = \mathbf{N}$

►  $\forall k \in \mathbf{N}, \mathbf{P}([X = k]) = \frac{e^{-\lambda} \lambda^k}{k!}$

►  $\mathbf{E}(X) = \lambda$

►  $\mathbf{V}(X) = \lambda$

►  $\mathcal{P}(\lambda_1) * \dots * \mathcal{P}(\lambda_n) = \mathcal{P}\left(\sum_{k=1}^n \lambda_k\right)$  (**stabilité** de la loi de Poisson pour la **somme** de variables **indépendantes**)

►  $\mathbf{P}([X = 0]) = 1 - F_Y(1)$  où  $Y \hookrightarrow \varepsilon(\lambda)$

► Soit  $X \hookrightarrow \mathcal{P}(\lambda x)$  et  $Y \hookrightarrow \varepsilon(\lambda)$  alors  $\mathbf{P}([X > x]) = \mathbf{P}([Y = 0])$

► **Approximations** :

◆  $\left(\begin{cases} X \hookrightarrow \mathcal{P}(\lambda) \\ \lambda \geq 15 \end{cases}\right) \Rightarrow \left(X \underset{\approx}{\hookrightarrow} \mathcal{N}(\lambda, \lambda)\right)$

◆  $(X \hookrightarrow \mathcal{B}(n, p) \text{ et } n \geq 30, p < 0.1) \Rightarrow \left(X \underset{\approx}{\hookrightarrow} \mathcal{P}(np)\right)$

### Loi uniforme continue (C)

► **Notation** :  $X \hookrightarrow \mathcal{U}([a, b])$

► **Paramètre** :  $[a, b]$  où  $a \in \mathbf{R}, b \in \mathbf{R}, a < b$ .

►  $X(\Omega) = [a, b]$

►  $f_X(x) = \begin{cases} 0 & \text{si } x < a \\ \frac{1}{b-a} & \text{si } x \in [a, b] \\ 0 & \text{si } x > b \end{cases}$

►  $F_X(x) = \begin{cases} 0 & \text{si } x < a \\ \frac{x-a}{b-a} & \text{si } x \in [a, b] \\ 1 & \text{si } x > b \end{cases}$

►  $\mathbf{E}(X) = \frac{a+b}{2}$

►  $\mathbf{V}(X) = \frac{(b-a)^2}{12}$

►  $(X \hookrightarrow \mathcal{U}([0, 1])) \iff ((b-a)X + a \hookrightarrow \mathcal{U}([a, b]))$

►  $(X \hookrightarrow \mathcal{U}([0, 1])) \Rightarrow \left(-\frac{1}{\lambda} \ln X \hookrightarrow \varepsilon(\lambda)\right)$

### Loi uniforme discrète (S)

► **Notation** :  $X \hookrightarrow \mathcal{U}([1, n])$   $n \geq 1$

► **Paramètre** :  $[1, n]$

► **Epreuve type** : numéro d'une boule tirée d'une urne constituée de boules numérotées de 1 à  $n$ .

►  $X(\Omega) = [1, n]$

►  $\forall k \in [1, n], \mathbf{P}([X = k]) = \frac{1}{n}$

►  $\mathbf{E}(X) = \frac{n+1}{2}$

►  $\mathbf{V}(X) = \frac{n^2-1}{12}$

► Si  $X \hookrightarrow \mathcal{U}([a, b])$  avec  $a \leq b$  alors  $X - a + 1 \hookrightarrow \mathcal{U}([1, b - a + 1])$  et  $\mathbf{E}(X) = \frac{a+b}{2}$  et  $\mathbf{V}(X) = \frac{(b-a+1)^2-1}{12}$

### Légendes et abréviations

► **D** Définition.

► **T** Théorème.

► **P** Propriété (s).

► **C** Corollaire.

► **R** Remarque.

► **C** : valable en continu.

► **S** : valable en discret.

►  $|E|$  : cardinal de  $E$ .

- ▶  $\text{ssrcv}$  : sous réserve de convergence.
- ▶  $\text{ssr|cv|}$  : sous réserve de convergence absolue.
- ▶ i.i.d. : variables indépendantes et identiquement distribuées.
- ▶ SCE : système complet d'événements.
- ▶ v.a.r.d. : variable aléatoire discrète.
- ▶ v.a.r.a.d. : variable aléatoire à densité.
- ▶  $\sum_i u_i < +\infty$  : série simple convergente
- ▶  $\sum_{i,j} u_{i,j} < +\infty$  : série double convergente
- ▶  $A \perp\!\!\!\perp B$  :  $A$  et  $B$  indépendants.
- ▶  $X \perp\!\!\!\perp Y$  :  $X$  et  $Y$  indépendantes.
- ▶  $X_1 \perp\!\!\!\perp \dots \perp\!\!\!\perp X_n$  :  $X_1, \dots, X_n$  mutuellement indépendantes.
- ▶  $\forall k \geq 1$ ,  $\mathcal{L}^k$  (respectivement  $\mathcal{L}_d^k$ ) espace vectoriel des variables (discrètes) admettant un moments d'ordre  $k$ .
- ▶  $P_X$  : loi de  $X$ .

